



# Tema 3:

## Filtros

## 1. Concepto de filtro.

- a) Señales periódicas. Representación en frecuencia. Series de Fourier
- b) Selección de determinadas frecuencias.

## 2. Generalidades de filtros

- a) Tipos de filtros
- b) Aplicaciones de filtros
- c) Filtros ideales y reales
- d) Modificación de la fase.

## 3. Filtros pasivos.

- a) Primer orden. Paso bajo.
- b) Primer orden. Paso banda
- c) Segundo orden. Filtros L-C.
- d) Problema de adaptación de impedancias.

## 4. Filtros de primer orden con operacionales

- a) Recordatorio: análisis de circuitos con operacionales realimentados negativamente
- b) Filtro paso bajo de 1er orden con seguidores de tensión.
- c) Filtros de primer orden con topología inversora .
- d) Q máximo en Filtros de 1er orden con topología inversora

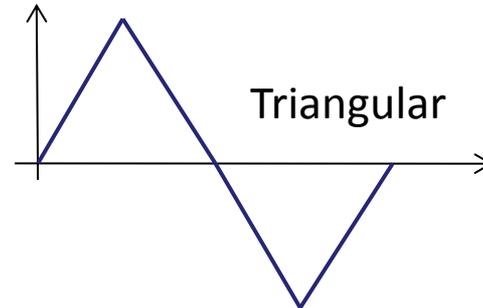
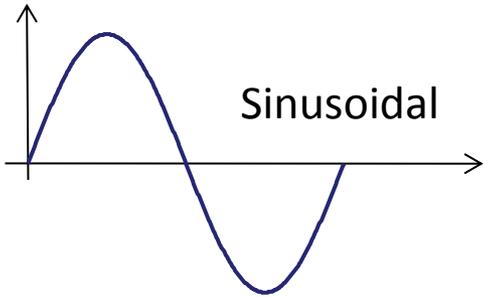
## 5. Filtros activos (Segundo orden, desplazamiento de las raíces por RN).

- a) Q máximo en un filtro con realimentación negativa
- b) Paso bajo, Paso alto y Paso banda. Circuito y Ecuación bi-cuadrática.
- c) Análisis de Estructuras Sallen-Key.

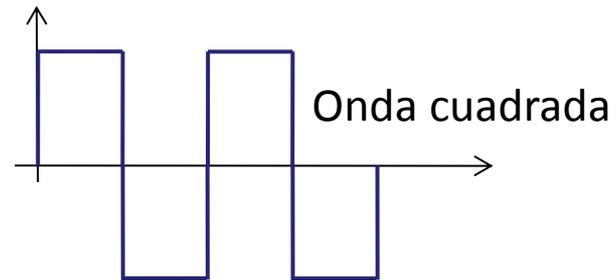
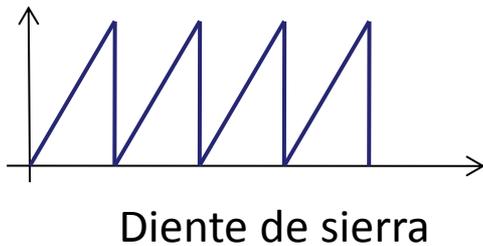
## 6. Cuadro resumen de filtros

# Tipos de Señales eléctricas (I)

*En circuitos eléctricos y electrónicos hay señales (tensiones y corrientes) con formas de onda muy diferentes. No todas ellas son continuas o sinusoidales*



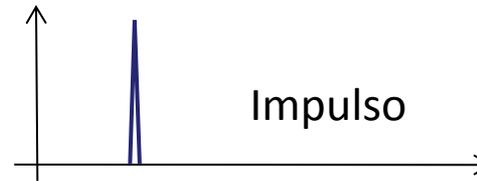
## Formas de onda periódicas



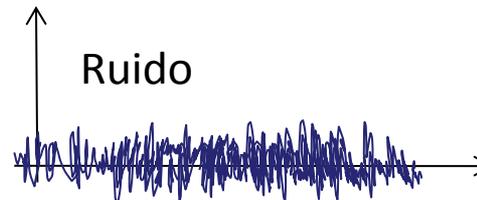
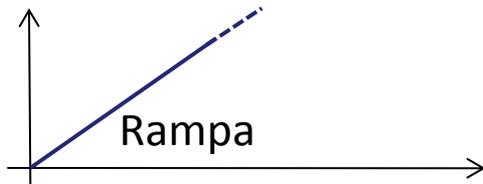


# Tipos de Señales eléctricas (II)

*En circuitos eléctricos y electrónicos hay señales (tensiones y corrientes) con formas de onda muy diferentes. No todas ellas son continuas o sinusoidales*

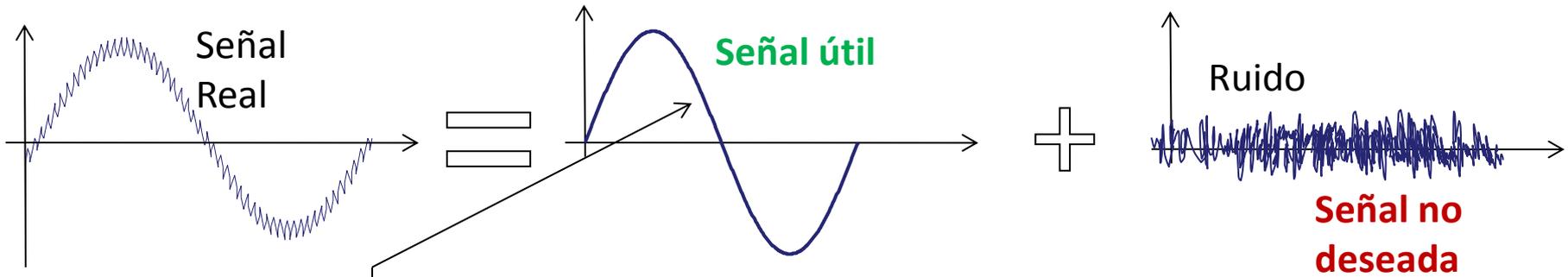


## Formas de onda No periodicas



# Tipos de Señales eléctricas (III)

*En circuitos eléctricos y electrónicos es muy común encontrar señales que son combinación de distintas formas de onda*



- Transferencia de energía (redes eléctricas, electrónica de potencia, etc.)
- Transferencia de información: (instrumentación, comunicaciones, etc.)

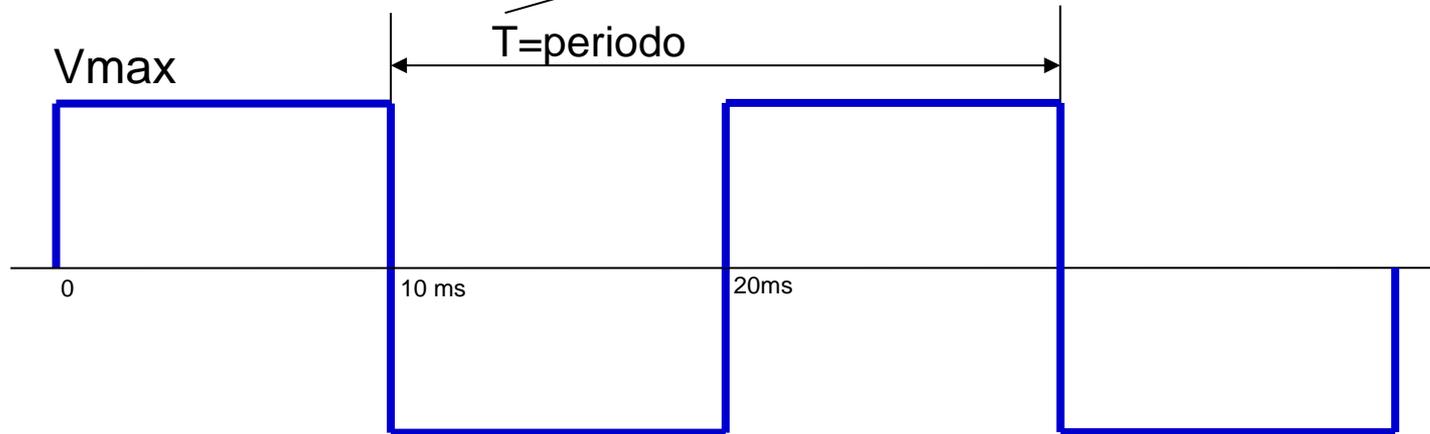


# Representación de las señales en el dominio de la frecuencia (I)

*Existe alguna otra forma de representar matemáticamente una señal eléctrica que varía en el tiempo.*

*Veamos el caso de las funciones periódicas:*

Propiedad de una onda periodica  $f(t + T) = f(t)$





# Representación de las señales en el dominio de la frecuencia (II)

## Concepto de armónico

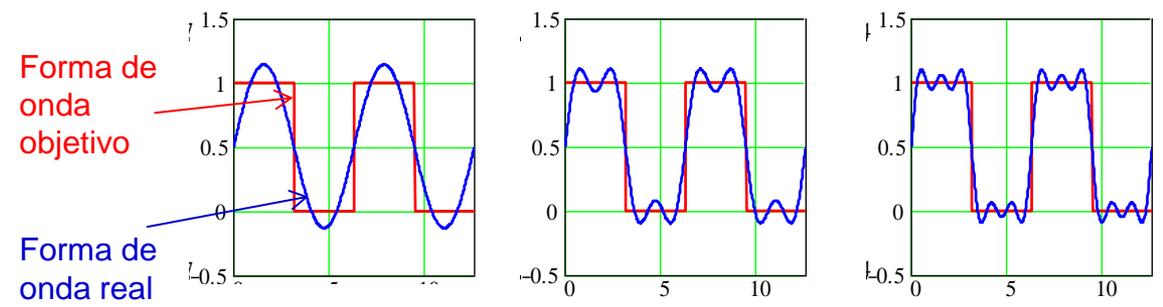
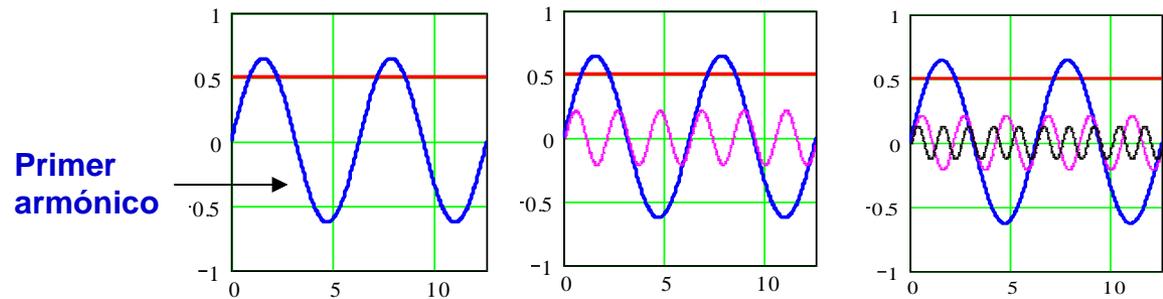
**Componente continua**

$$+ \frac{V_m}{2}$$

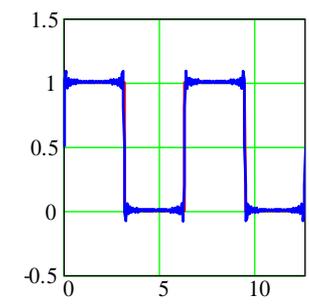
$$+ V_1 \text{sen}(\omega t)$$

$$+ V_3 \text{sen}(3\omega t)$$

$$+ V_5 \text{sen}(5\omega t)$$



**Y finalmente sumando 20 armónicos, este es el resultado:**

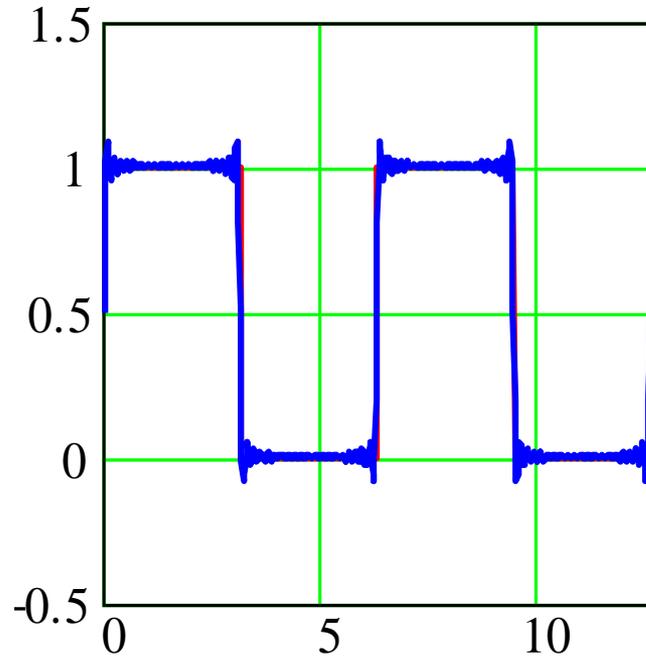


[http://www.chem.uoa.gr/applets/Applet\\_Index2.htm](http://www.chem.uoa.gr/applets/Applet_Index2.htm)

© Antonio Lázaro Blanco 2010-2013



# Representación de las señales en el dominio de la frecuencia (II)



## Conclusiones:

- *Sumando funciones sinusoidales de distintas frecuencias, puedo reconstruir cualquier forma de onda periódica.*
- *Otra forma de expresarlo es considerar que las ondas periódicas se pueden descomponer en armónicos.*

*Matemáticamente, la descomposición en armónicos de una señal periódica pasa por calcular su serie de Fourier*



# Representación de las señales en el dominio de la frecuencia (III)

## Serie de Fourier

Número infinito de funciones sinusoidales

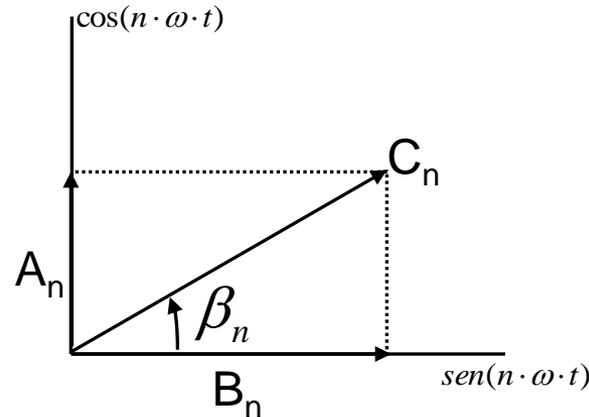
$$f(t) \approx \frac{A_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} A_n \cdot \cos(n \cdot \omega \cdot t) + \sum_{n=1}^{\infty} B_n \cdot \text{sen}(n \cdot \omega \cdot t)$$

Componente continua o valor medio

Frecuencia del primer armónico o armónico fundamental

$$A_n = \frac{2}{T} \cdot \int_0^T f(t) \cdot \cos(n \cdot \omega \cdot t)$$

$$B_n = \frac{2}{T} \cdot \int_0^T f(t) \cdot \text{sen}(n \cdot \omega \cdot t)$$



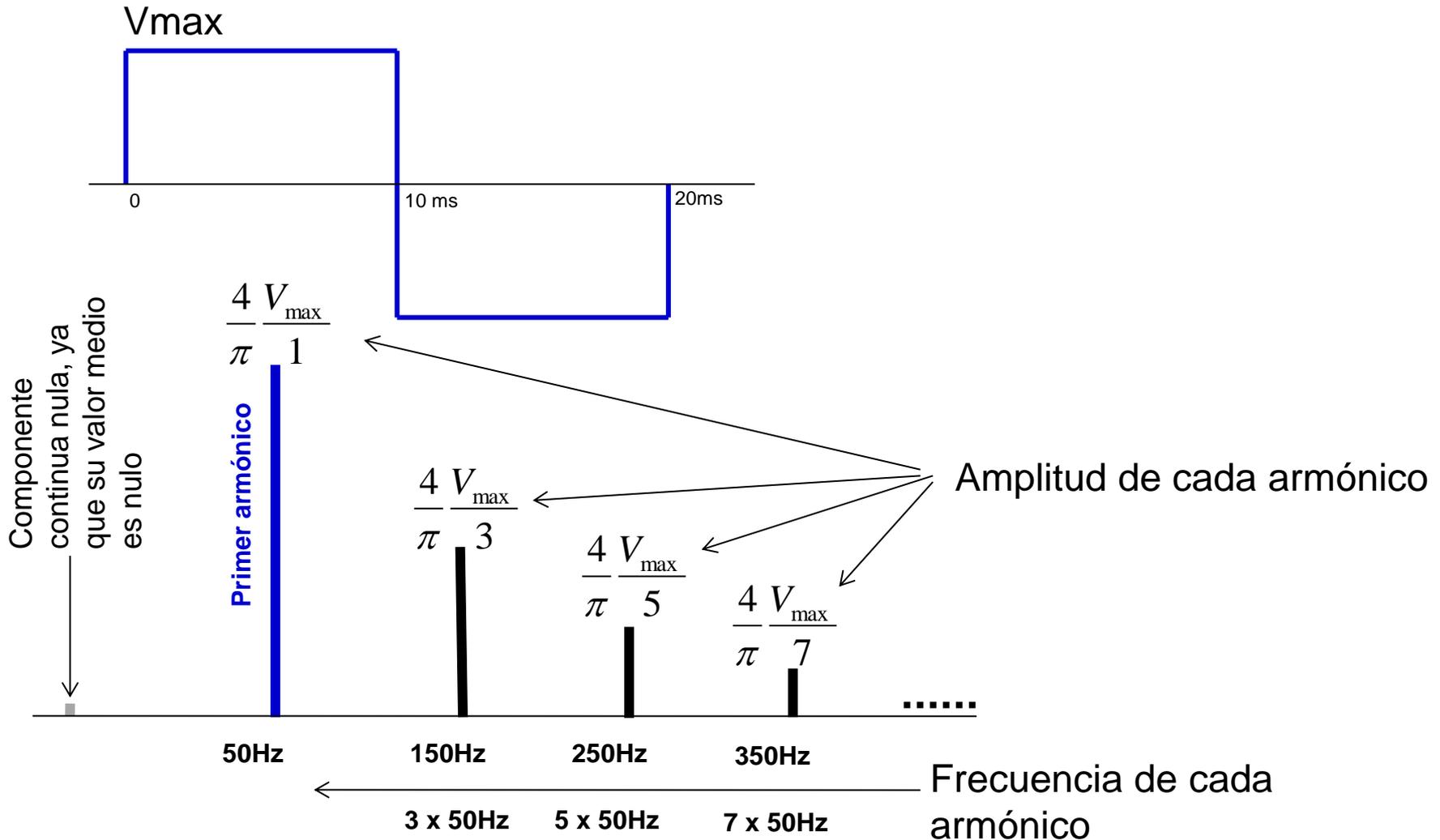
O bien:

$$f(t) \approx \frac{A_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} C_n \cdot \text{sen}(n \cdot \omega \cdot t + \beta_n)$$

$$C_n = \sqrt{A_n^2 + B_n^2}$$

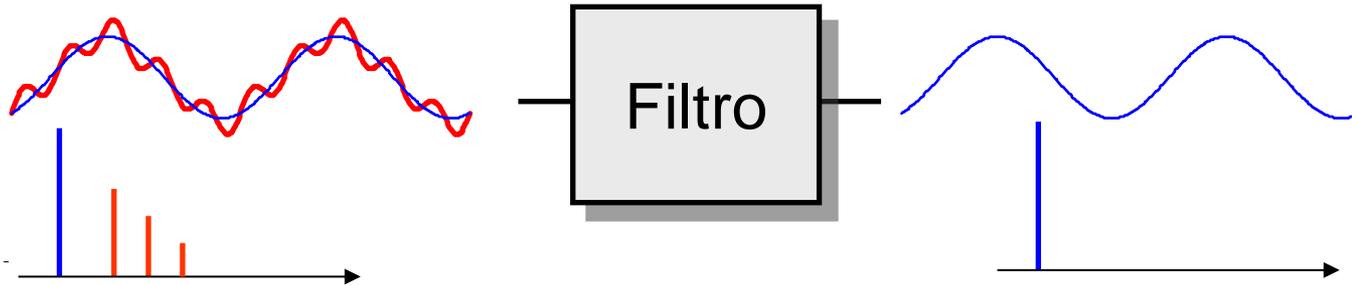
$$\beta_n = \text{arctg} \frac{A_n}{B_n}$$

# Representación de las señales en el dominio de la frecuencia (II)

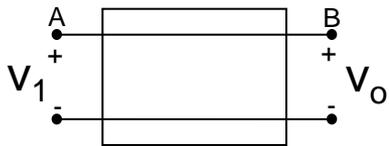


## ¿Qué hace un filtro?

Deja pasar ciertas frecuencias o armónicos y atenúa otras



### 1 Banda de paso

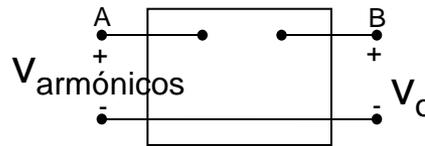


Rango de frecuencias que atraviesan el filtro sin atenuación.

La ganancia  $G_F=1$  idealmente

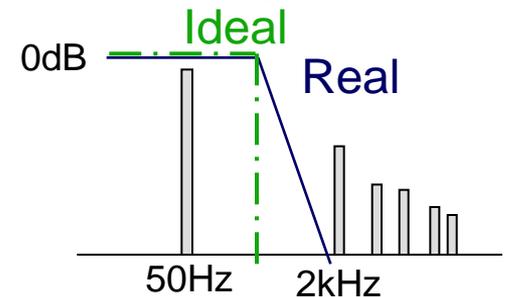
$$V_o = V_1$$

### 2 Banda rechazada



Rango de frecuencias que son atenuadas por el filtro, idealmente rechazadas o eliminadas por completo. La ganancia  $G_F=0$  idealmente

### Respuesta en frecuencia



$$G_{dB} = 20 \cdot \log \left| \frac{V_o}{V_f} \right| = 0dB \Rightarrow \frac{V_o}{V_f} = 1$$

## 1. Concepto de filtro.

- a) Señales periódicas. Representación en frecuencia. Series de Fourier
- b) Selección de determinadas frecuencias.



## 2. Generalidades de filtros

- a) Tipos de filtros
- b) Aplicaciones de filtros
- c) Filtros ideales y reales
- d) Modificación de la fase.

## 3. Filtros pasivos.

- a) Primer orden. Paso bajo.
- b) Primer orden. Paso banda
- c) Segundo orden. Filtros L-C.
- d) Problema de adaptación de impedancias.

## 4. Filtros de primer orden con operacionales

- a) Recordatorio: análisis de circuitos con operacionales realimentados negativamente
- b) Filtro paso bajo de 1er orden con seguidores de tensión.
- c) Filtros de primer orden con topología inversora .
- d) Q máximo en Filtros de 1er orden con topología inversora

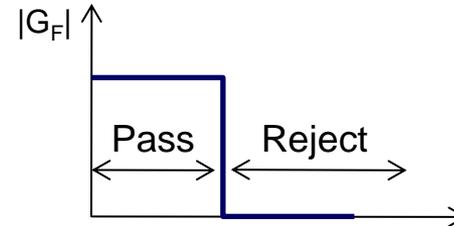
## 5. Filtros activos (Segundo orden, desplazamiento de las raíces por RN).

- a) Q máximo en un filtro con realimentación negativa
- b) Paso bajo, Paso alto y Paso banda. Circuito y Ecuación bi-cuadrática.
- c) Análisis de Estructuras Sallen-Key.

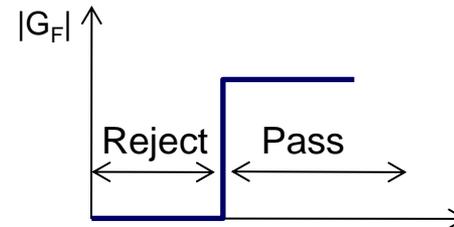
## 6. Cuadro resumen de filtros

## Filtros ideales

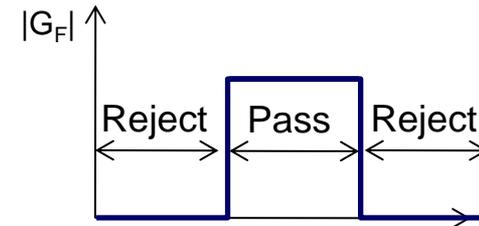
**Filtro paso bajo**



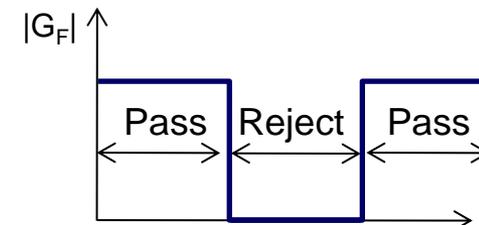
**Filtro paso alto**



**Filtro paso banda**



**Filtro rechaza banda**

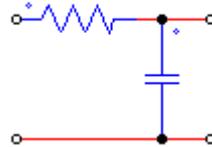


## Filtros pasivos

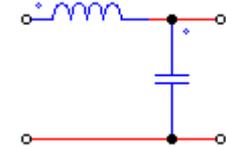
*Realizados solo con resistencias, condensadores y bobinas*

*Ejemplos:*

*Filtro paso bajo primer orden*



*Filtro paso bajo 2º orden*

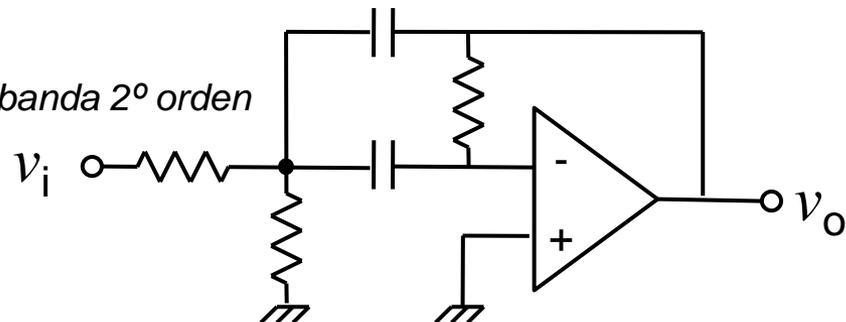


## Filtros activos

*Utilizan amplificadores operacionales y aprovechan sus propiedades, impedancias, realimentación negativa, etc.*

*Ejemplo:*

*Filtro paso banda 2º orden*

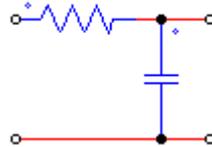


## Filtros primer orden

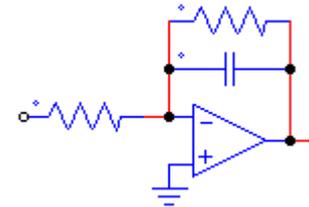
*Su función de transferencia es de primer orden*

*Ejemplos:*

*Filtro pasivo paso bajo primer orden*



*Filtro activo paso bajo primer orden*

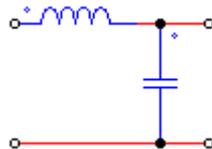


## Filtros segundo orden

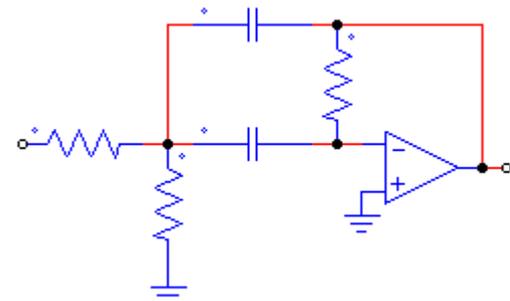
*Su función de transferencia es de segundo orden*

*Ejemplos:*

*Filtro pasivo paso bajo 2º orden*



*Filtro paso banda 2º orden*





# Ejemplos de aplicaciones de los filtros

## Telecomunicaciones

Filtros paso banda (0kHz a 20 kHz)

- *Modems*
- *Procesamiento de la voz*

Filtros paso banda de alta frecuencia (> 50 MHz)

- *Selección del canal en centrales de telefonía*
- *Dial de una radio*

## Sistemas de instrumentación

Filtros paso bajo

- *Para eliminar ruido en el acondicionamiento de señal de sensores de temperatura, presión, vibraciones, etc.*

Filtros paso alto

- *Para eliminar componentes de offset en Sensores de temperatura, presión, vibraciones, etc.*

## Sistemas de adquisición de datos

Filtros paso bajo

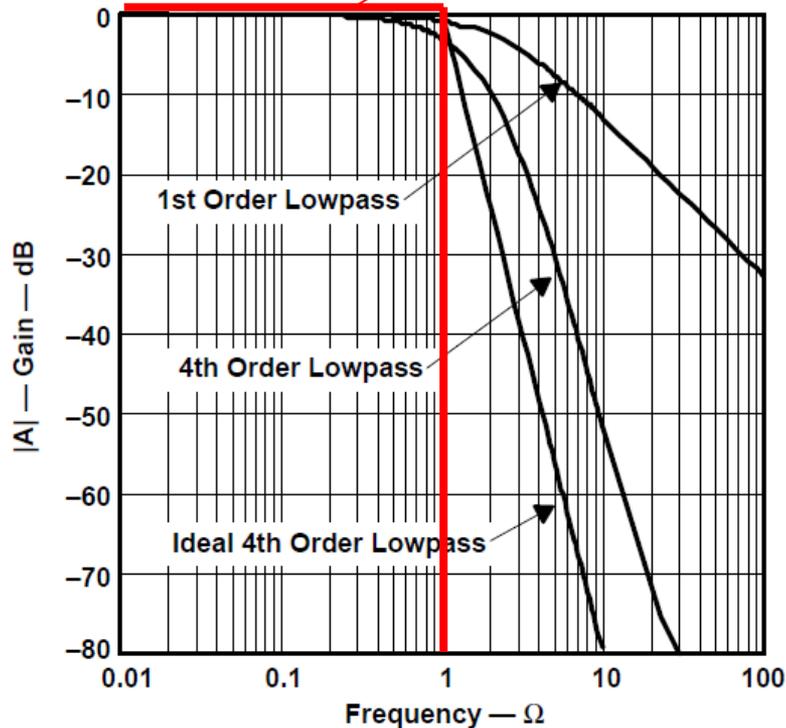
- *Filtros anti-aliasing*

## Sistemas electrónicos de potencia

Filtros paso bajo

- *Filtros para eliminar rizado de la tensión de salida de una fuente de alimentación*
- *Filtros EMI para reducir las perturbaciones electromagnéticas conducidas*

## Filtro paso bajo ideal



El filtro es tanto más selectivo (mayor pendiente de la caída de la ganancia) conforme aumenta el orden del filtro.

Otros aspectos a tener en cuenta en la implementación real:

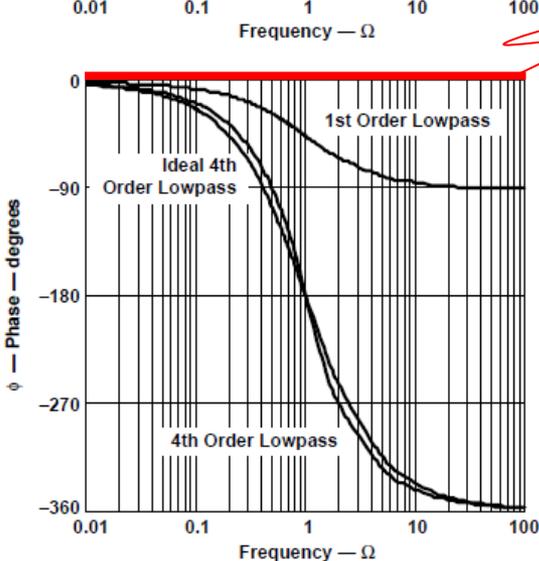
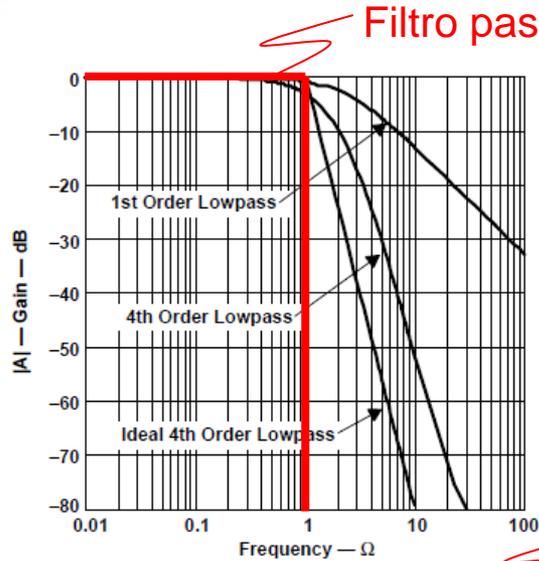
### Pasivos

- Coste y tamaño de los componentes ( $L$  y  $C$ )
- Efectos de carga

### Activos

- Ancho de banda limitado
- "Slew-rate limitado"

# Filtro real: modificación de la fase



Filtro paso bajo ideal, siempre fase cero

*El filtro real tiene efecto sobre la fase. Tanto más desfase entrada – salida conforme aumenta el orden del filtro.*

## 1. Concepto de filtro.

- a) Señales periódicas. Representación en frecuencia. Series de Fourier
- b) Selección de determinadas frecuencias.

## 2. Generalidades de filtros

- a) Tipos de filtros
- b) Aplicaciones de filtros
- c) Filtros ideales y reales
- d) Modificación de la fase.



## 3. Filtros pasivos.

- a) Primer orden. Paso bajo.
- b) Primer orden. Paso banda
- c) Segundo orden. Filtros L-C.
- d) Problema de adaptación de impedancias.

## 4. Filtros de primer orden con operacionales

- a) Recordatorio: análisis de circuitos con operacionales realimentados negativamente
- b) Filtro paso bajo de 1er orden con seguidores de tensión.
- c) Filtros de primer orden con topología inversora .
- d) Q máximo en Filtros de 1er orden con topología inversora

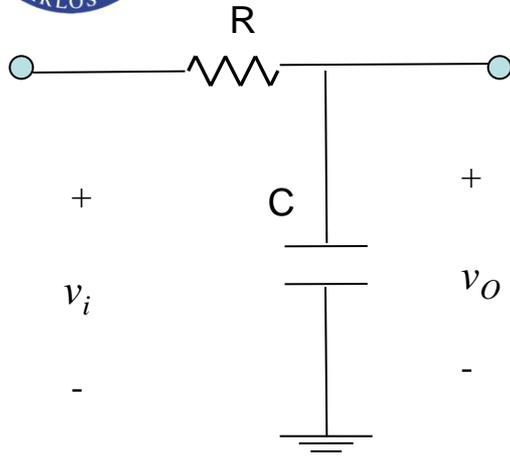
## 5. Filtros activos (Segundo orden, desplazamiento de las raíces por RN).

- a) Q máximo en un filtro con realimentación negativa
- b) Paso bajo, Paso alto y Paso banda. Circuito y Ecuación bi-cuadrática.
- c) Análisis de Estructuras Sallen-Key.

## 6. Cuadro resumen de filtros



# Filtro paso bajo de primer orden pasivo (I)



## Función de transferencia

$$\frac{v_o}{v_i} = \frac{1}{1 + \frac{1}{C \cdot s}} = \frac{1}{1 + R \cdot C \cdot s}$$

## Respuesta en frecuencia

$$\frac{v_o}{v_i}(j\omega) = \frac{1}{1 + R \cdot C \cdot j\omega} = \frac{1}{1 + R \cdot C \cdot j \cdot 2\pi f} = \frac{1}{1 + j \frac{f}{f_p}}$$

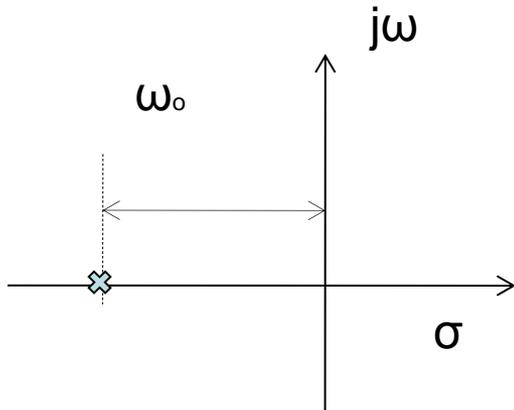
$$\Rightarrow R \cdot C \cdot 2\pi = \frac{1}{f_p} \Rightarrow f_p = \frac{1}{2 \cdot \pi \cdot R \cdot C}$$

Otra expresión habitual:

$$\frac{v_o}{v_i}(s) = \frac{\omega_o}{s + \omega_o} = \frac{1}{1 + \tau \cdot s} = \frac{1}{1 + j \cdot R \cdot C \cdot \omega} = \frac{1}{1 + j \frac{f}{f_p}}$$



Representación de los polos en el plano de LAPLACE:



$S \rightarrow$  tiene unidades de  $\omega$

1  $\rightarrow$  polo en  $-\omega_0$

1 = 2

$$\frac{\omega_0}{s + \omega_0} = \frac{1}{1 + \frac{1}{\omega_0} \cdot s} \Rightarrow \tau = \frac{1}{\omega_0}$$

3 = 4

$$\begin{aligned} \frac{1}{1 + j \frac{1}{\omega_0} \omega} &= \frac{1}{1 + j \frac{2 \cdot \pi \cdot f}{\omega_0}} = \frac{1}{1 + j 2 \cdot \pi \cdot f \cdot R \cdot C} = \\ &= \frac{1}{1 + j \frac{f}{f_p}}; \quad f_p = \frac{1}{2 \cdot \pi \cdot R \cdot C} \end{aligned}$$

## Repaso diagrama de Bode

$$\text{Módulo} = \frac{1}{\sqrt{1 + j \frac{f}{f_p}}}$$

¿Cuánto vale el módulo de la ganancia para  $f=f_p$ ?

$$\left| \frac{v_o}{v_i} \right| (f = f_p) = \frac{1}{\sqrt{1 + j \cdot 1}} = \frac{1}{\sqrt{1^2 + 1^2}} = \frac{1}{\sqrt{2}} = 0,7071$$

En dB:

$$20 \cdot \log \frac{1}{\sqrt{2}} = -3 \text{ dB}$$



# Filtro paso bajo de primer orden pasivo (IV)

## Repaso diagrama de Bode

¿Por qué cae 20 dB por década?

$$20 \cdot \log \frac{1}{\sqrt{1 + \left(\frac{f}{f_p}\right)^2}} \cong 20 \cdot \log \frac{1}{f/f_p} = 20 \cdot \log f_p/f$$

Para  $f/f_p > 10 \cdot 1$

$$f = 10 f_p \Rightarrow \left| \frac{v_o}{v_i} \right|_{dB} = 20 \log 0,1 = -20$$

$$f = 100 f_p \Rightarrow \left| \frac{v_o}{v_i} \right|_{dB} = 20 \log 0,01 = -40$$

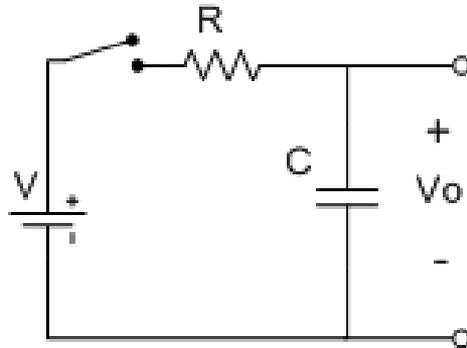
# Filtro paso bajo de primer orden pasivo (V)

## Respuesta transitoria ante entrada en escalón

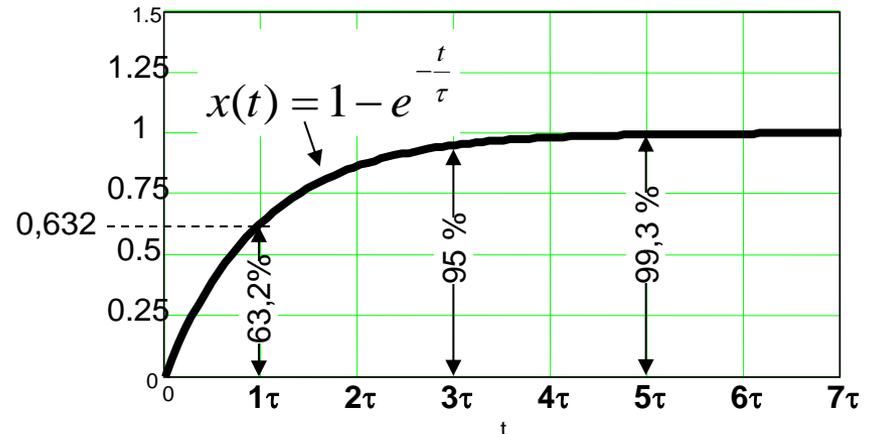
$$v_0(t) = \left[ 1 - e^{-t/\tau} \right] \longrightarrow \begin{cases} t = 0 \Rightarrow v_0(t) = 0 \\ t = \infty \Rightarrow v_0(t) = 1 \end{cases}$$

$$x(t) = x_{\infty}(t) + [x(0) - x_{\infty}(0)] \cdot e^{-t/\tau}$$

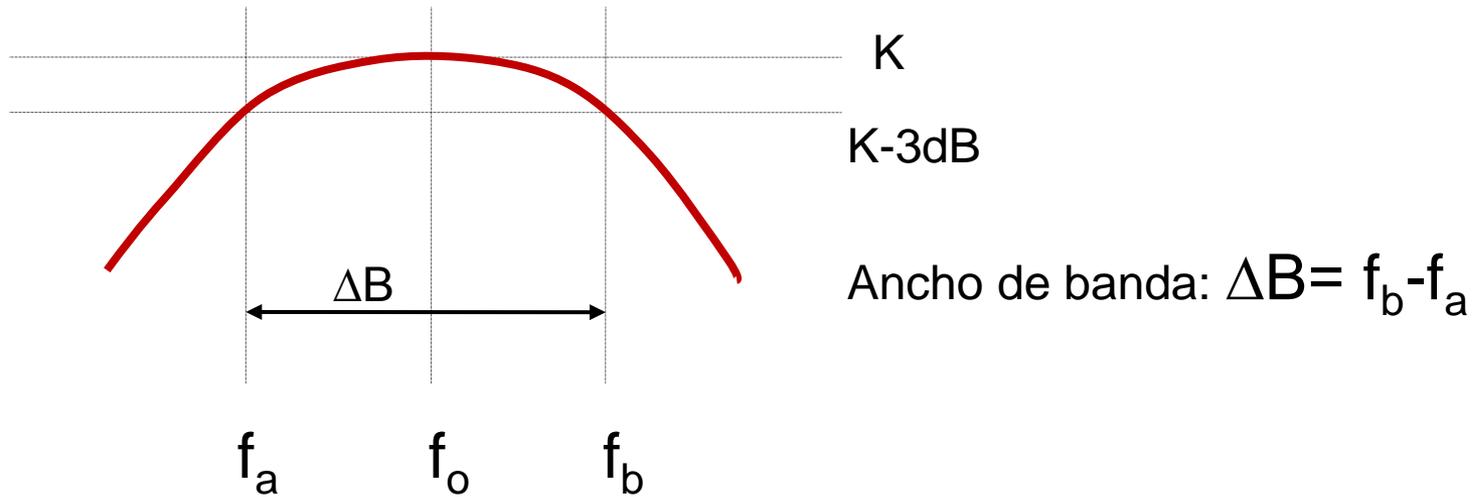
$$\begin{cases} x_{\infty}(t) = v \\ x(0) = 0 \\ x_{\infty}(0) = v \end{cases}$$



$$v_0 = v + [0 - v]e^{-t/\tau}$$



Concepto de **selectividad** del filtro

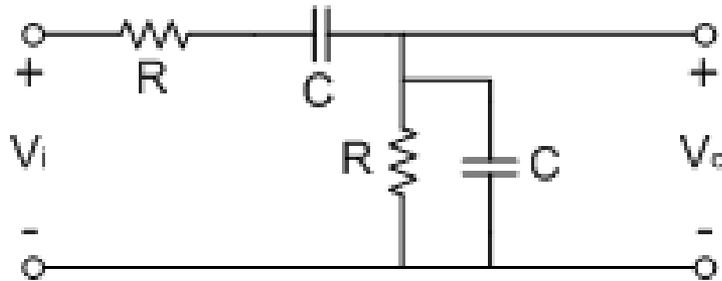


**Factor de calidad** del filtro:  $Q = f_o / \Delta B$

Filtro **muy selectivo**:  $Q \uparrow$ . (En filtros paso banda se necesita  $Q \uparrow$ )

Filtro **poco selectivo**:  $Q \downarrow$

# Filtro de primer orden paso banda pasivo (II)



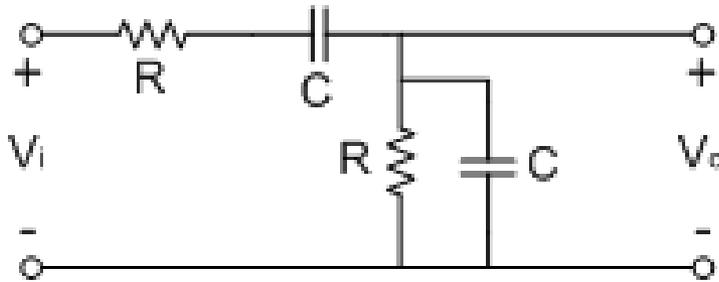
## Función de transferencia

$$\frac{v_o}{v_i}(s) = \frac{\frac{R}{1 + RCS}}{\frac{R}{1 + RCS} + R + \frac{1}{CS}} = \frac{\frac{RCS}{1 + RCS}}{\frac{RCS}{1 + RCS} + RCS + 1} =$$

$$= \frac{RCS}{RCS + RCS(1 + RCS) + (RCS + 1)} =$$

$$= \frac{RCS}{RCS \left[ 3 + RCS + \frac{1}{RCS} \right]} = \frac{RCS}{R^2 C^2 S^2 + 3RCS + 1} = \frac{S}{S^2 + \frac{3S}{RC} + \frac{1}{R^2 C^2}}$$

# Filtro de primer orden paso banda pasivo (III)



¿Cuál es el máximo factor de calidad que se puede obtener con un filtro pasivo compuesto por dos etapas R-C?

## Ecuación bi-cuadrática paso banda

$$\frac{v_o}{v_i}(s) = \frac{K \cdot s}{s^2 + \frac{\omega_o}{Q} \cdot s + \omega_o^2}$$

Formato normalizado para funciones de transferencia paso banda de segundo orden

Identificando términos,

$$\frac{v_o}{v_i}(s) = \frac{s}{s^2 + \frac{3}{RC} \cdot s + \frac{1}{R^2 C^2}} = \frac{K \cdot s}{s^2 + \frac{\omega_o}{Q} \cdot s + \omega_o^2}$$

Identificando términos,

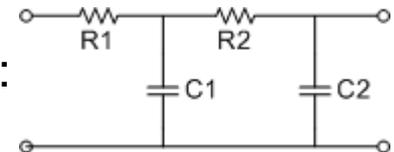
$$\frac{\omega_0}{Q} = \frac{3}{RC}$$

$$\omega_0 = \frac{1}{RC}$$

$$\omega_0 = 3 \cdot \omega_0 \cdot Q \Rightarrow Q = 1/3 < 0.5$$

*El máximo factor de calidad que se puede obtener con un **filtro pasivo** compuesto por dos etapas R-C es **0,5***

**Ejercicio propuesto:** Calcular el  $Q_{\max}$  para el filtro paso bajo:

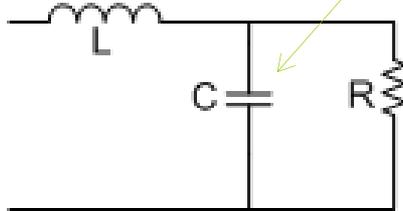


Nota: Ecuación bi-cuadrática paso bajo

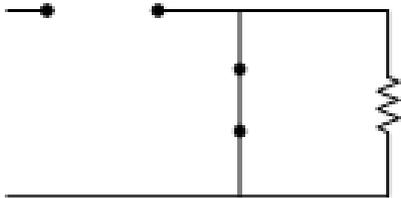
$$\frac{v_o}{v_i}(s) = \frac{K \cdot \omega_0^2}{s^2 + \frac{\omega_0}{Q}s + \omega_0^2}$$

# Filtro de segundo orden paso bajo pasivo (I)

Dos elementos que almacenan energía



En alta frecuencia aparece un doble efecto para atenuar





# Filtro de segundo orden paso bajo pasivo (I)

## Función de transferencia

$$\frac{v_o}{v_i}(s) = \frac{1}{S^2 LC + \frac{L}{R}S + 1} = \frac{\omega_0^2}{S^2 + 2\xi\omega_0 S + \omega_0^2} =$$

$$= \frac{1}{S^2 \frac{1}{\omega_0^2} + 2\xi \frac{1}{\omega_0} S + 1} = \frac{\omega_0^2}{S^2 + \frac{\omega_0}{Q} S + \omega_0^2}$$

Identificando términos,

$$\omega_0^2 = \frac{1}{\sqrt{L \cdot C}} \quad \frac{L}{R} = 2\xi \frac{1}{\omega_0} ; \quad \xi = \frac{L}{R} \omega_0 \frac{1}{2} \quad \xi = \frac{\sqrt{L} \cdot \sqrt{L}}{R} \cdot \frac{1}{\sqrt{L}\sqrt{C}} \cdot \frac{1}{2} = \frac{\sqrt{L/C}}{2 \cdot R}$$



# Filtro de segundo orden paso bajo pasivo (II)

Coefficiente de amortiguamiento del filtro

$$\xi = \frac{Z_0}{2 \cdot R}$$



Significado físico en los paso bajo y alto.

donde  $2 \cdot \xi \cdot \omega_0 = \frac{\omega_0}{Q} \Rightarrow$

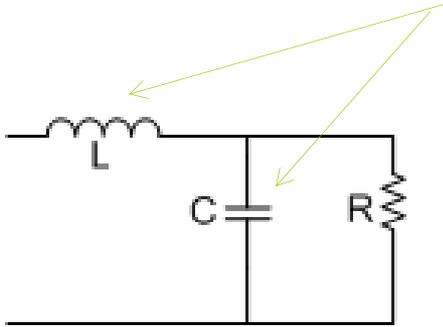
Factor de calidad del filtro

$$Q = \frac{1}{2 \cdot \xi}$$



Significado físico en los paso banda.

# Filtro de segundo orden paso bajo pasivo (III)



La presencia de estos dos elementos almacenadores de energía, supone que entre ellos se produzca el fenómeno de la resonancia.

A la frecuencia de resonancia, las parte imaginarias de las impedancias de la bobina y el condensador se anulan apareciendo un máximo en la tensión de salida. Si la resistencia,  $R$ , fuese muy elevada, la tensión de salida sería virtualmente infinita.

En términos de la selectividad del filtro o de la calidad de éste, la resonancia consigue:

$$\xi < 1$$

depende de la relación  $Z_o/R = 2\xi$

$$Q > 0,5$$

$$Q = \frac{1}{2 \cdot \xi}$$

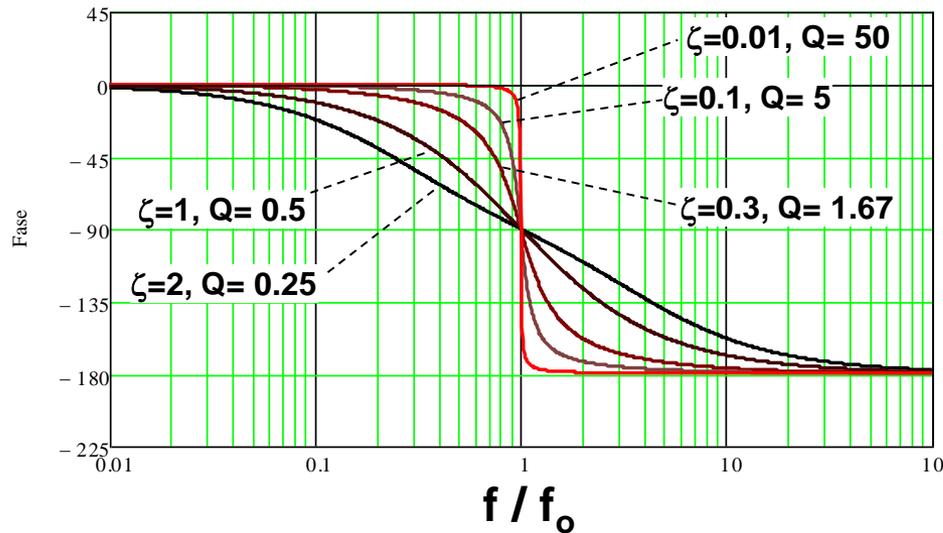
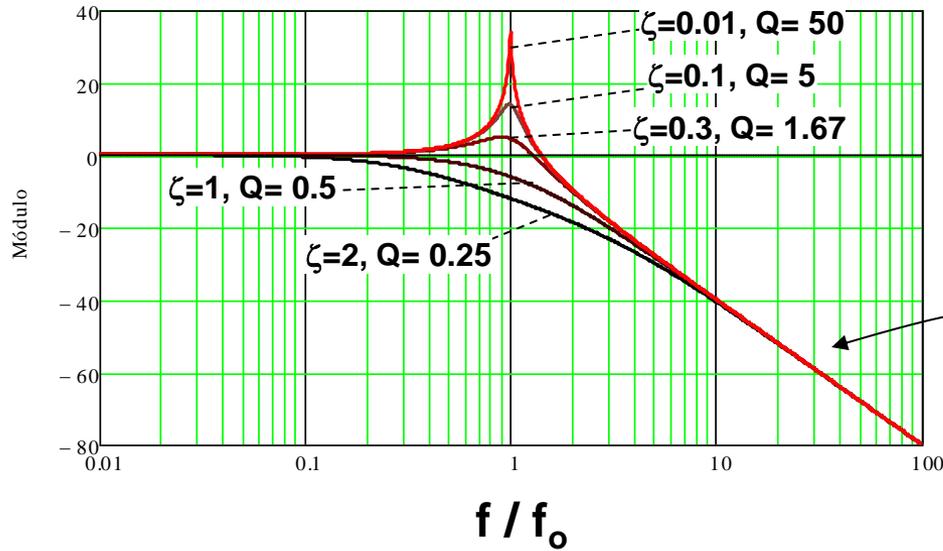
Sistemas subamortiguados:

$$R \rightarrow \infty \Rightarrow Z_o/R \rightarrow 0$$

$$\Rightarrow \xi \rightarrow 0$$

$$\Rightarrow Q \rightarrow \infty$$

# Filtro de segundo orden paso bajo pasivo (IV)



**Pendiente de  
- 40dB/dec**



# Filtro de segundo orden paso bajo pasivo (IV)

---

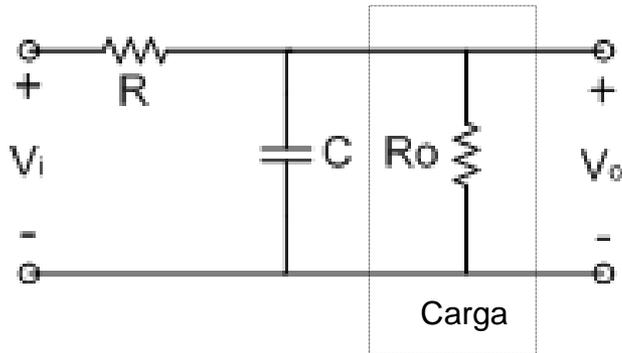
## **Ventajas de un filtro de segundo orden L-C:**

- Respecto a los de primer orden, mayor atenuación (-40 dB/dec).
- Menor caída de la ganancia en las proximidades de  $f_0$ .
- Fase más abrupta.
- Respuesta ante escalón.

## **Desventajas de un filtro de segundo orden L-C:**

- Tamaño y coste de la bobina para baja frecuencia

# Filtros pasivos, problema adaptación impedancias (I)



$$\frac{v_o}{v_i}(s) = \frac{R_o}{R_o + R} \cdot \frac{1}{1 + (R_o \parallel R) CS}$$

- La ganancia depende de la carga  $R_o$ .
- La frecuencia de corte depende de la carga  $R_o$ .

## 1. Concepto de filtro.

- a) Señales periódicas. Representación en frecuencia. Series de Fourier
- b) Selección de determinadas frecuencias.

## 2. Generalidades de filtros

- a) Tipos de filtros
- b) Aplicaciones de filtros
- c) Filtros ideales y reales
- d) Modificación de la fase.

## 3. Filtros pasivos.

- a) Primer orden. Paso bajo.
- b) Primer orden. Paso banda
- c) Segundo orden. Filtros L-C.
- d) Problema de adaptación de impedancias.

## 4. Filtros de primer orden con operacionales

- a) Recordatorio: análisis de circuitos con operacionales realimentados negativamente
- b) Filtro paso bajo de 1er orden con seguidores de tensión.
- c) Filtros de primer orden con topología inversora .
- d) Q máximo en Filtros de 1er orden con topología inversora

## 5. Filtros activos (Segundo orden, desplazamiento de las raíces por RN).

- a) Q máximo en un filtro con realimentación negativa
- b) Paso bajo, Paso alto y Paso banda. Circuito y Ecuación bi-cuadrática.
- c) Análisis de Estructuras Sallen-Key.

## 6. Cuadro resumen de filtros

# Recordatorio: análisis de circuitos con operacionales realimentados negativamente

## Impedancia de entrada

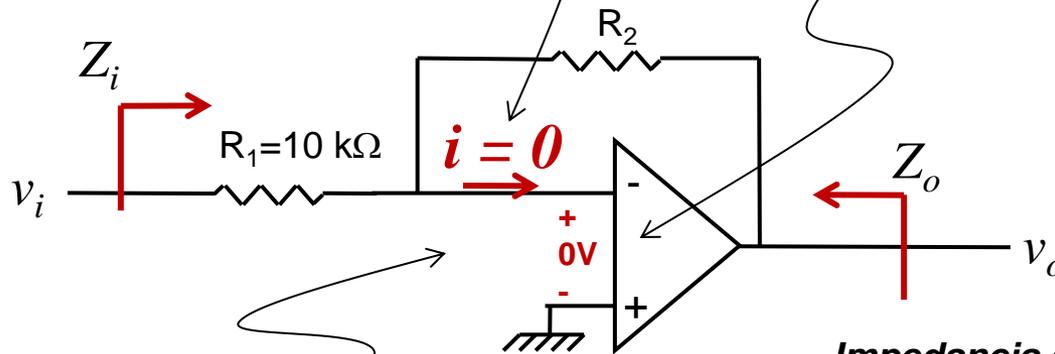
La impedancia de entrada en bucle cerrado, depende de la topología. La  $R_i$  infinita del AO ayuda, pero no impone que  $Z_i$  sea también infinita. En este caso  $Z_i = R_1$

## Corriente de entrada al AO nula

La  $R_i$  del AO es idealmente infinita por tanto no absorbe corriente en sus entradas.

## $A(j\omega)$ Ancho de banda muy elevado

Se supondrá que a la frecuencias de interés del filtro, el operacional no tiene limitado su ancho de banda



## Impedancia de salida nula

La  $R_o$  del AO es idealmente cero, pero además el circuito tiene una realimentación paralelo a la salida, que la disminuye todavía más.

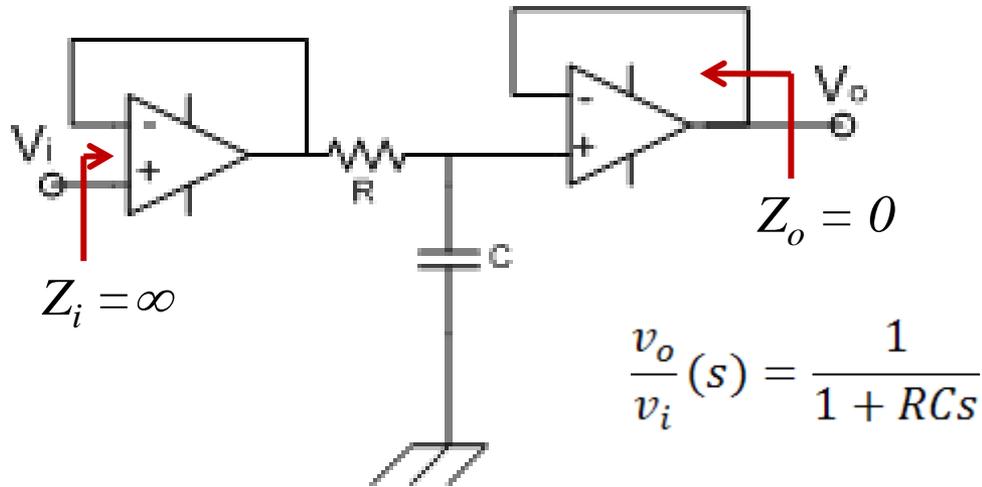
## Cortocircuito virtual

La diferencia de potencial entre las entradas no inversora e inversora es virtualmente cero, ya que el AO tiene ganancia infinita y la tensión de salida toma valores finitos

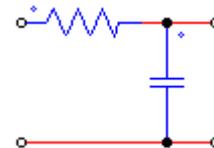
$$(v^+ - v^-) \cdot A = v_o$$

$\nearrow$  cero       $\nearrow$  infinito       $\nearrow$  finito

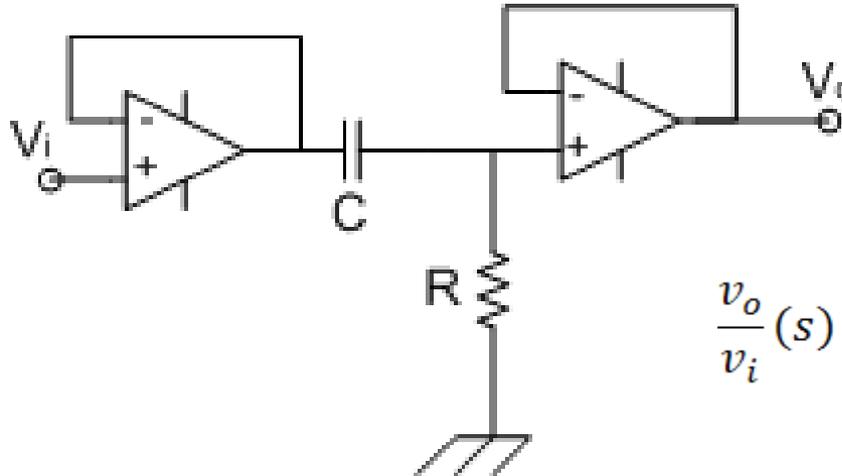
# Filtro paso bajo de 1er orden con seguidores de tensión



1. Impedancias de entrada y salida ideales
2. Idéntica función de transferencia que el filtro pasivo

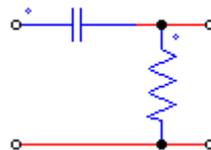


# Filtro paso alto de 1er orden con seguidores de tensión

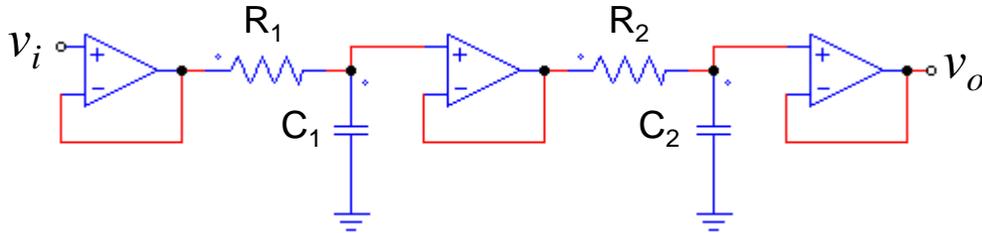


$$\frac{v_o}{v_i}(s) = \frac{RCs}{1 + RCs}$$

1. Impedancias de entrada y salida ideales
2. Idéntica función de transferencia que el filtro pasivo

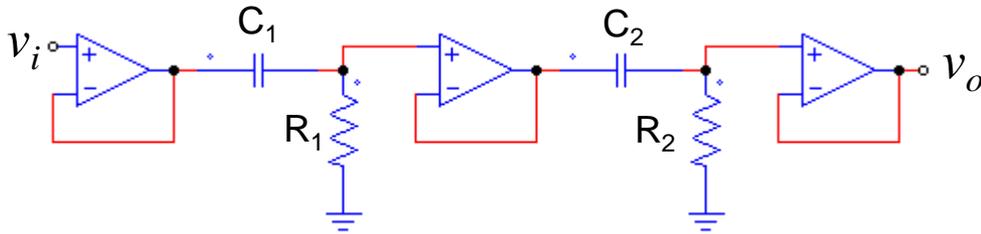


## filtro paso bajo 2º orden con $Q < 0,5$



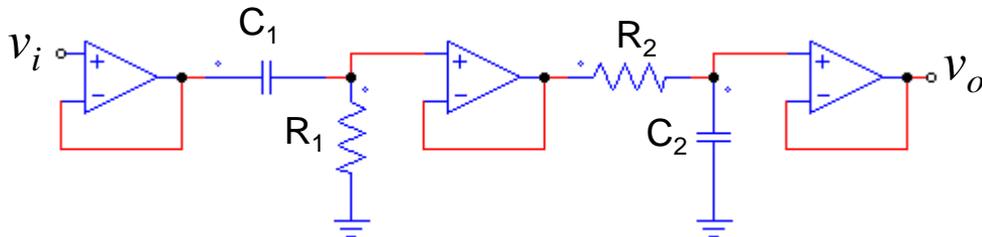
$$\frac{v_o}{v_i}(s) = \frac{1}{(1 + R_1 C_1 s) \cdot (1 + R_2 C_2 s)}$$

## filtro paso alto 2º orden con $Q < 0,5$



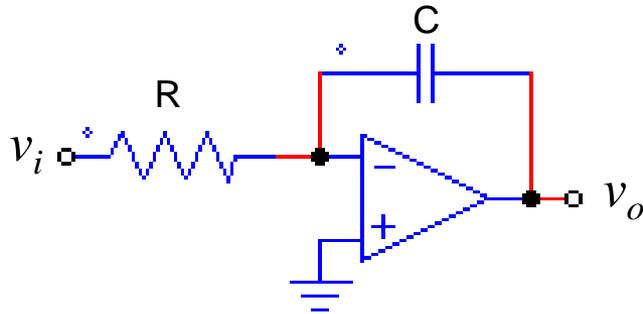
$$\frac{v_o}{v_i}(s) = \frac{R_1 C_1 s \cdot R_2 C_2 s}{(1 + R_1 C_1 s) \cdot (1 + R_2 C_2 s)}$$

## filtro paso banda con $Q < 0,5$



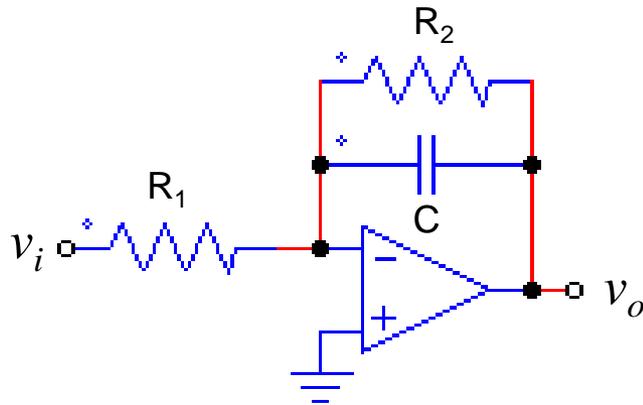
$$\frac{v_o}{v_i}(s) = \frac{R_1 C_1 s}{(1 + R_1 C_1 s) \cdot (1 + R_2 C_2 s)}$$

## Filtro paso bajo orden 1 - inversor.



Integrador PURO

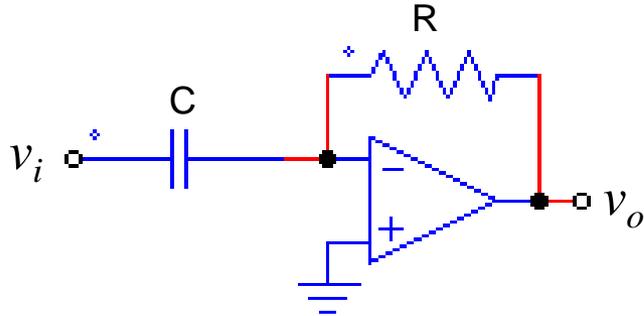
$$\frac{v_o}{v_i}(s) = -\frac{1}{RCs} = -\frac{1}{RCs}$$



Integrador REAL filtro paso bajo inversor

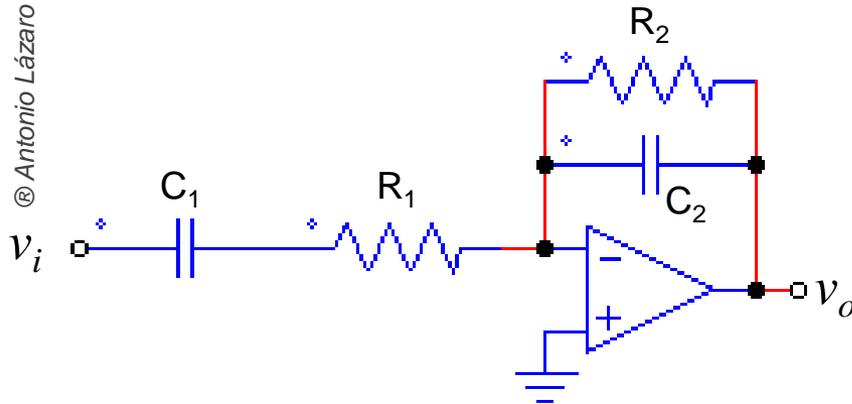
$$\frac{v_o}{v_i}(s) = -\frac{R_2}{R_1} \cdot \frac{1}{1 + R_2Cs}$$

## Filtro paso alto orden 1 - inversor.



$$\frac{v_o}{v_i}(s) = -RCs$$

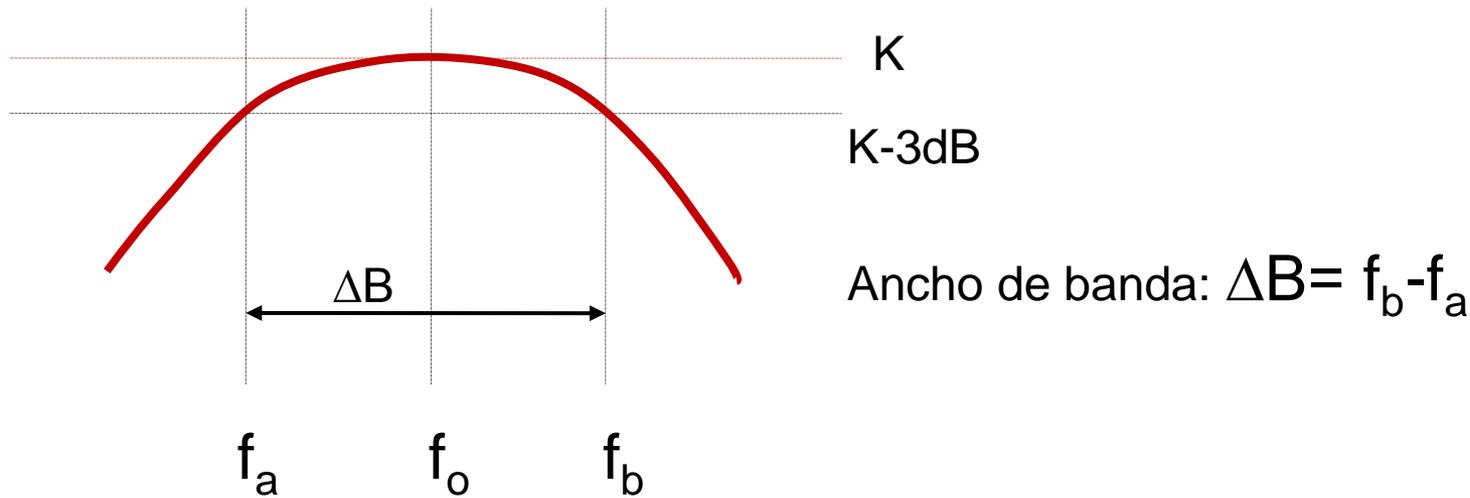
## Filtro paso banda orden 1 - inversor.



$$\frac{v_o}{v_i}(s) = -\frac{R_2}{R_1} \cdot \frac{R_1 C_1 s}{(1 + R_1 C_1 s) \cdot (1 + R_2 C_2 s)}$$

# Q máximo en Filtros de 1er orden con topología inversora (I)

Concepto de **selectividad** del filtro

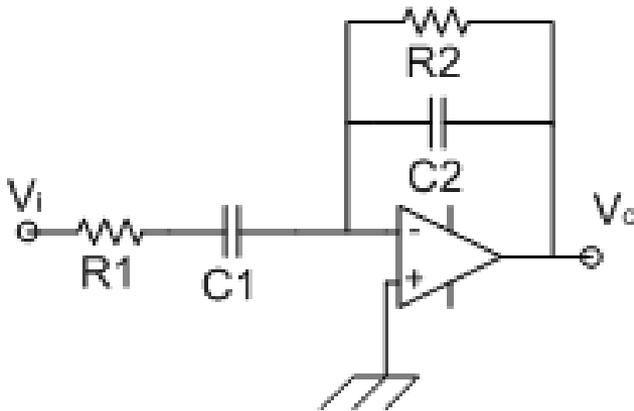


**Factor de calidad** del filtro:  $Q = f_o / \Delta B$

Filtro **muy selectivo**:  $Q \uparrow$ . (En filtros paso banda se necesita  $Q \uparrow$ )

Filtro **poco selectivo**:  $Q \downarrow$

Máximo factor de calidad en filtros de primer orden.



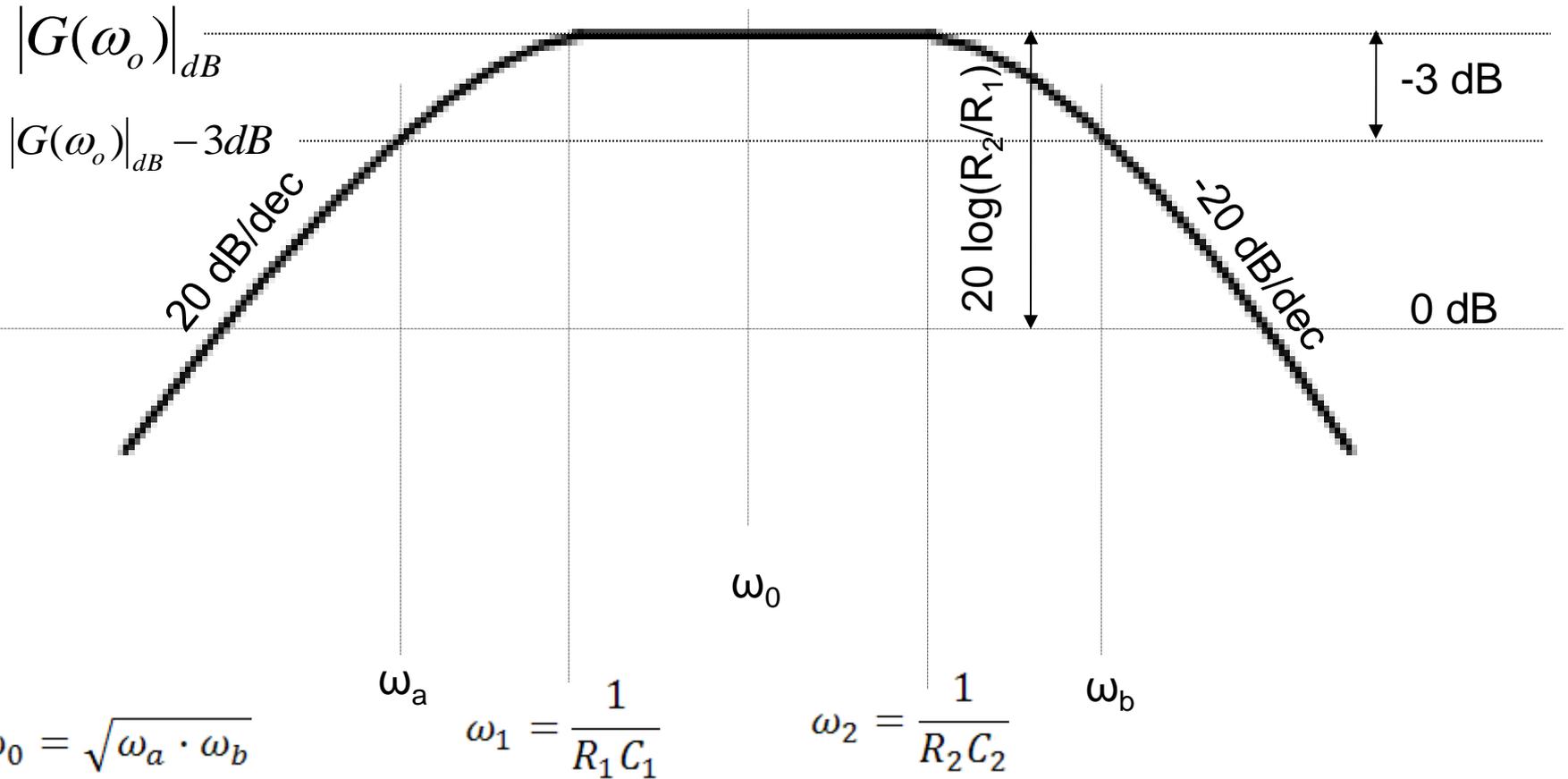
$$Z_2 = \frac{R_2}{1 + R_2 C_2 s}$$

$$Z_1 = R_1 + \frac{1}{C_1 s}$$

$$G = \frac{v_o}{v_i} = -\frac{Z_2}{Z_1} = -\frac{R_2}{R_1} \cdot \frac{R_1 C_1 s}{(1 + R_1 C_1 s)(1 + R_2 C_2 s)}$$



# Q máximo en Filtros de 1er orden con topología inversora (III)



$$\Delta B = \omega_b - \omega_a$$



## Q máximo en Filtros de 1er orden con topología inversora (IIV)

Q aumenta si  $\omega_2$  y  $\omega_1$  se acercan.

El caso extremo es  $\omega_2 = \omega_1 = \omega_p = 1/RC$

En este caso la función de transferencia puede escribirse como:

$$G = -\frac{R_2}{R_1} \cdot \frac{\frac{s}{\omega_1}}{\left(1 + \frac{s}{\omega_1}\right)\left(1 + \frac{s}{\omega_2}\right)} = -\frac{R}{R} \cdot \frac{sRC}{(1 + sRC)^2} = -\frac{sRC}{(1 + sRC)^2}$$

$$|G(\omega_p)| = \left| \frac{1}{(1 + j1)^2} \right| = \frac{1}{2} \quad (\text{Polo doble en } \omega_p)$$

$$|G(\omega_a)|_{dB} = |G(\omega_b)|_{dB} = |G(\omega_p)|_{dB} - 3dB \quad \text{O bien:}$$

$$|G(\omega_a)| = |G(\omega_b)| = |G(\omega_p)| \cdot \frac{1}{\sqrt{2}}$$



# Q máximo en Filtros de 1er orden con topología inversora (V)

$$|G(\omega_a)| = |G(\omega_b)| = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{\sqrt{2}}$$

¿Cómo se calcula  $|G(\omega_a)|$ ?

$$\begin{aligned} |G(\omega_a)| &= \left| \frac{j \frac{\omega}{\omega_a}}{\left(1 + j \frac{\omega}{\omega_a}\right)^2} \right| = \left| \frac{jx}{(1 + jx)^2} \right| = \left| \frac{x}{1 + 2jx - x^2} \right| = \\ &= \left| \frac{x}{1 - x^2 + 2jx} \right| = \frac{x}{\sqrt{(1 - x^2)^2 + (2x)^2}} = \frac{x}{\sqrt{(1 + x^2)^2}} \\ &= \frac{x}{\sqrt{(1 + x^2)^2}} = \frac{x}{1 + x^2} = \frac{1}{2\sqrt{2}} \quad \Rightarrow \quad x = \begin{cases} -1 + \sqrt{2} \\ +1 + \sqrt{2} \end{cases} \end{aligned}$$

Por tanto, 
$$\begin{cases} \omega_a = \omega_p(-1 + \sqrt{2}) \\ \omega_b = \omega_p(1 + \sqrt{2}) \end{cases}$$



## Q máximo en Filtros de 1er orden con topología inversora (VI)

$$Q = \frac{\omega_o}{\Delta B}$$

El caso que se está analizando es el más favorable, ya que el ancho de banda será menor y por tanto máximo el Q que se obtenga. Finalmente para el mejor caso se obtiene:

$$Q = \frac{\omega_p}{\omega_b - \omega_a} = \frac{\omega_p}{\omega_p [1 + \sqrt{2} - (-1 + \sqrt{2})]} = \frac{1}{2}$$

Por tanto, con un **filtro de primer orden**, aún con operacionales, sólo se puede conseguir un  $Q_{\max} = 1/2$



## Q máximo en Filtros de 1er orden con topología inversora (VII)

¿Dónde están situados los polos del filtro en bucle cerrado?

$$\begin{aligned} G &= -\frac{R_1}{R_2} \cdot \frac{R_1 C_1 s}{(1 + R_1 C_1 s)(1 + R_2 C_2 s)} = -A_v \frac{\frac{s}{\omega_1}}{\left(1 + \frac{s}{\omega_1}\right)\left(1 + \frac{s}{\omega_2}\right)} = \\ &= -A_v \frac{s}{\omega_1} \cdot \frac{\omega_1 \cdot \omega_2}{(s + \omega_1)(s + \omega_2)} = -A_v \frac{s}{\omega_1} \cdot \frac{\omega_1 \cdot \omega_2}{s^2 + s(\omega_1 + \omega_2) + \omega_1 \cdot \omega_2} = \\ &= -A_v \frac{s}{\omega_1} \cdot \frac{\omega_0^2}{s^2 + 2\xi\omega_0 s + \omega_0^2} = -A_v \frac{s}{\omega_1} \cdot \frac{\omega_0^2}{s^2 + \frac{\omega_0}{Q} s + \omega_0^2} \end{aligned}$$

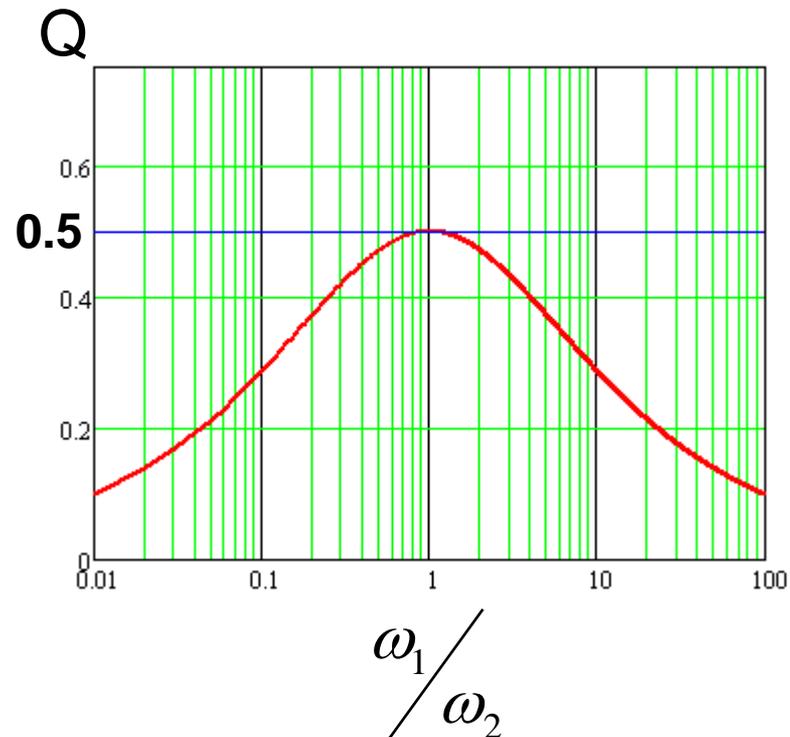
# Q máximo en Filtros de 1er orden con topología inversora (VIII)

Identificando términos

$$\omega_o^2 = \omega_1 \cdot \omega_2 \Rightarrow \omega_o = \sqrt{\omega_1 \cdot \omega_2}$$

$$\frac{\omega_o}{Q} \Rightarrow Q = \frac{\sqrt{\omega_1 \cdot \omega_2}}{\omega_1 + \omega_2}$$

Por tanto, con un **filtro de primer orden**, aún con operacionales, sólo se puede conseguir un  $Q_{\max} = 1/2$  y se obtiene para el caso de  $\omega_1 = \omega_2$



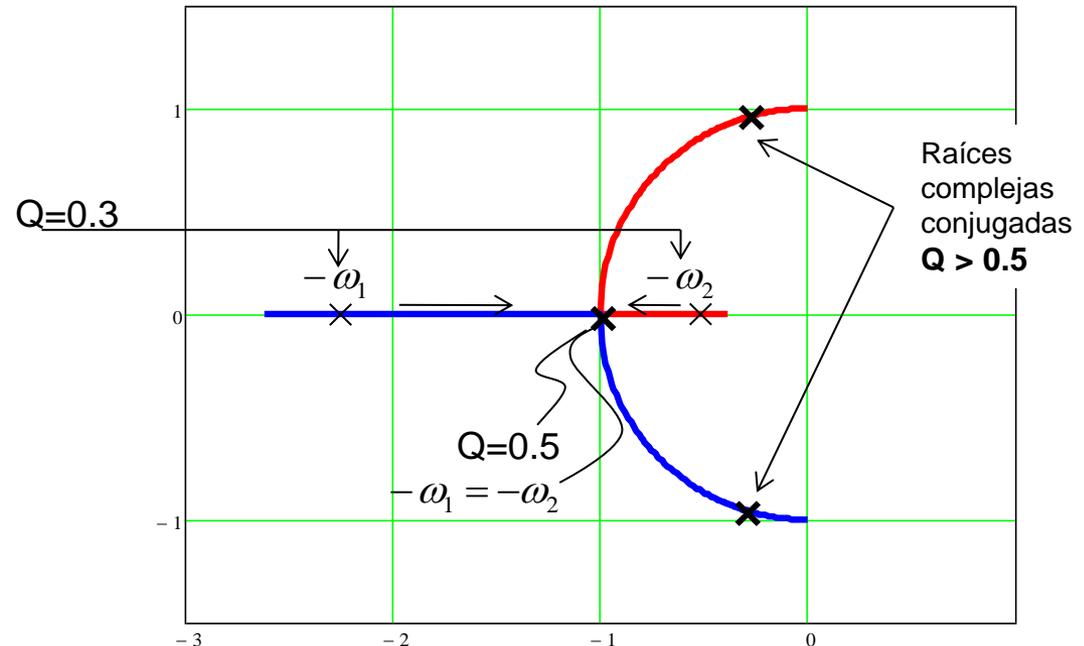
# Q máximo en Filtros de 1er orden con topología inversora (IX)

Por tanto, con un **filtro de primer orden**, sólo se logran raíces reales y  $Q < 0.5$ . Para conseguir obtener  $Q > 0.5$  es necesario que las raíces de sean complejas conjugadas.

Esto se consigue:

- En filtro pasivos LC por efecto de la resonancia.
- En filtros activos, por medio de la realimentación negativa.

Lugar de las raíces



## 1. Concepto de filtro.

- a) Señales periódicas. Representación en frecuencia. Series de Fourier
- b) Selección de determinadas frecuencias.

## 2. Generalidades de filtros

- a) Tipos de filtros
- b) Aplicaciones de filtros
- c) Filtros ideales y reales
- d) Modificación de la fase.

## 3. Filtros pasivos.

- a) Primer orden. Paso bajo.
- b) Primer orden. Paso banda
- c) Segundo orden. Filtros L-C.
- d) Problema de adaptación de impedancias.

## 4. Filtros de primer orden con operacionales

- a) Recordatorio: análisis de circuitos con operacionales realimentados negativamente
- b) Filtro paso bajo de 1er orden con seguidores de tensión.
- c) Filtros de primer orden con topología inversora .
- d) Q máximo en Filtros de 1er orden con topología inversora

## 5. Filtros activos (Segundo orden, desplazamiento de las raíces por RN).

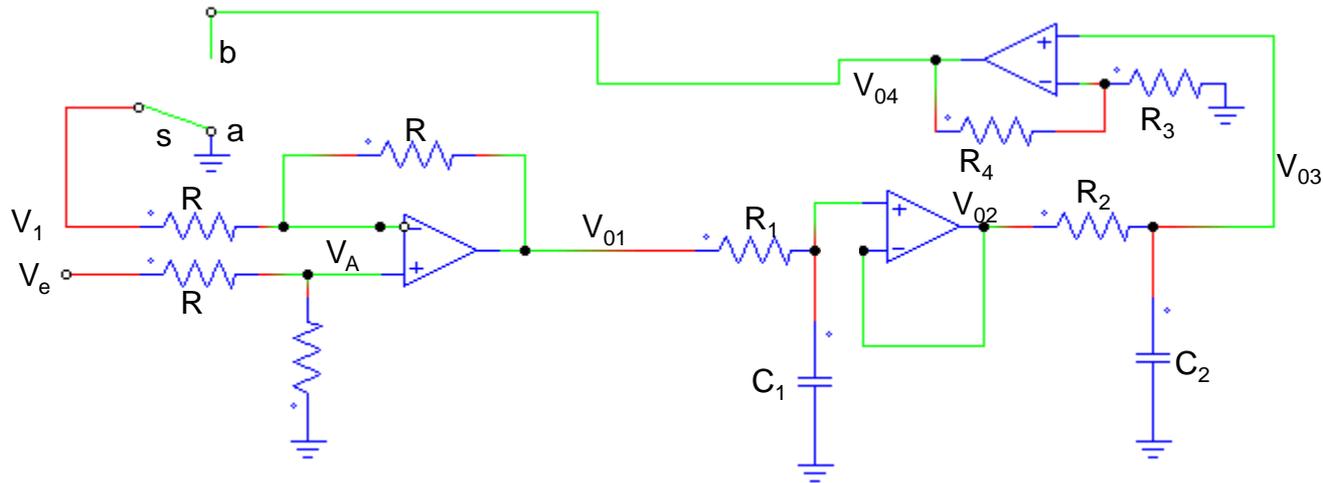
- a) Q máximo en un filtro con realimentación negativa
- b) Paso bajo, Paso alto y Paso banda. Circuito y Ecuación bi-cuadrática.
- c) Análisis de Estructuras Sallen-Key.

## 6. Cuadro resumen de filtros

# Q máximo en un filtro con realimentación negativa (I)

Posición a, sin realimentación. ¿Cuál es el  $\zeta$  mínimo o el Q máximo?

Interruptor S en la posición a





# Q máximo en un filtro con realimentación negativa (II)

Amplificador diferencial

$$\left. \begin{aligned} v_o &= -\frac{R}{R} v_1 + \left(1 + \frac{R}{R}\right) v_A \\ v_A &= v_e \cdot \frac{R}{2R} = 0.5 v_e \end{aligned} \right\} \begin{aligned} v_o &= -v_1 + 2 \cdot 0.5 v_e \\ \boxed{v_o} &= \boxed{v_e - v_1} \end{aligned}$$

Redes paso bajo

Sus funciones de transferencia dependen solo de las resistencias y condensadores, ya que ambas redes trabajan sin carga de la siguiente etapa.

$$\frac{v_{02}}{v_{01}} = \frac{\omega_1}{s + \omega_1} \quad \frac{v_{03}}{v_{02}} = \frac{\omega_2}{s + \omega_2} \quad v_{03} \text{ es la salida del filtro}$$

Red de realimentación activa con ganancia de valor  $\beta$

$$\frac{v_{04}}{v_{03}} = \left(1 + \frac{R_4}{R_3}\right) = \beta > 1$$



## Q máximo en un filtro con realimentación negativa (III)

Ganancia en bucle abierto

$$\frac{v_{o3}}{v_e} = A_{(s)} = \frac{\omega_1 \cdot \omega_2}{s^2 + (\omega_1 + \omega_2) \cdot s + \omega_1 \cdot \omega_2}$$

Identificando términos con la ecuación bi-cuadrática paso bajo

$$A = \frac{\omega_1 \cdot \omega_2}{s^2 + (\omega_1 + \omega_2) \cdot s + \omega_1 \cdot \omega_2} = \frac{\omega_o^2}{s^2 + 2\zeta \omega_o \cdot s + \omega_o^2}$$

$$\omega_o^2 = \omega_1 \cdot \omega_2; \quad \omega_o = \sqrt{\omega_1 \cdot \omega_2}$$



## Q máximo en un filtro con realimentación negativa (IV)

$$\omega_o^2 = \omega_1 \cdot \omega_2; \quad \omega_o = \sqrt{\omega_1 \cdot \omega_2}$$

$$2\zeta \cdot \omega_o = \omega_1 + \omega_2 \Rightarrow \zeta = \frac{\omega_1 + \omega_2}{2\sqrt{\omega_1 \cdot \omega_2}}$$

$$2\zeta = \frac{1}{Q} \Rightarrow Q = \frac{\sqrt{\omega_1 \cdot \omega_2}}{\omega_1 + \omega_2}$$

¿Qué factor de amortiguamiento,  $\zeta$ , y que factor de calidad,  $Q$ , se ha llegado a conseguir?

Sea  $\omega_2 = n \cdot \omega_1$      $n$  mide las veces que  $\omega_2$  es mayor que  $\omega_1$

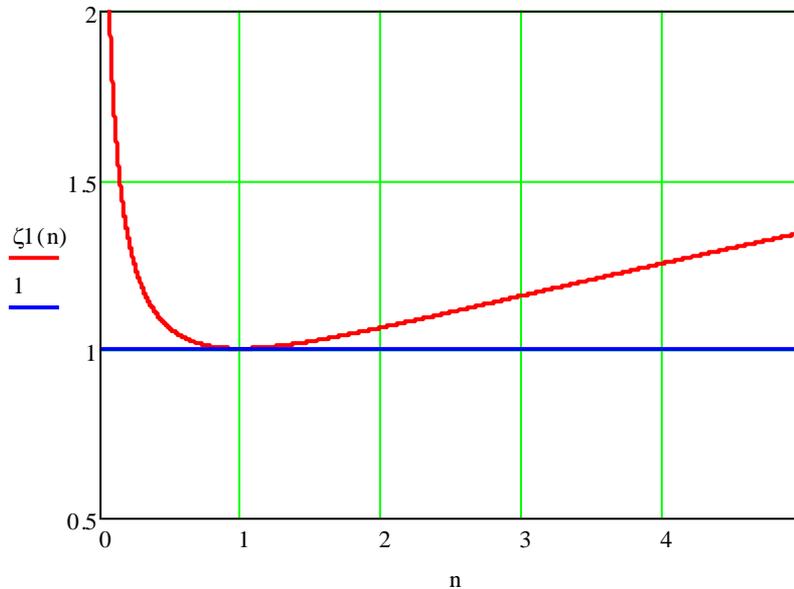
$$\zeta = \frac{\omega_1 \cdot (1+n)}{2 \cdot \sqrt{\omega_1 \cdot n \cdot \omega_1}} = \frac{\omega_1 \cdot (1+n)}{2 \cdot \omega_1 \cdot \sqrt{n}} = \frac{1+n}{2\sqrt{n}}$$

$\zeta$  solo depende de  $n$ , no de los valores concretos de  $\omega_1$  y  $\omega_2$

# Q máximo en un filtro con realimentación negativa (V)

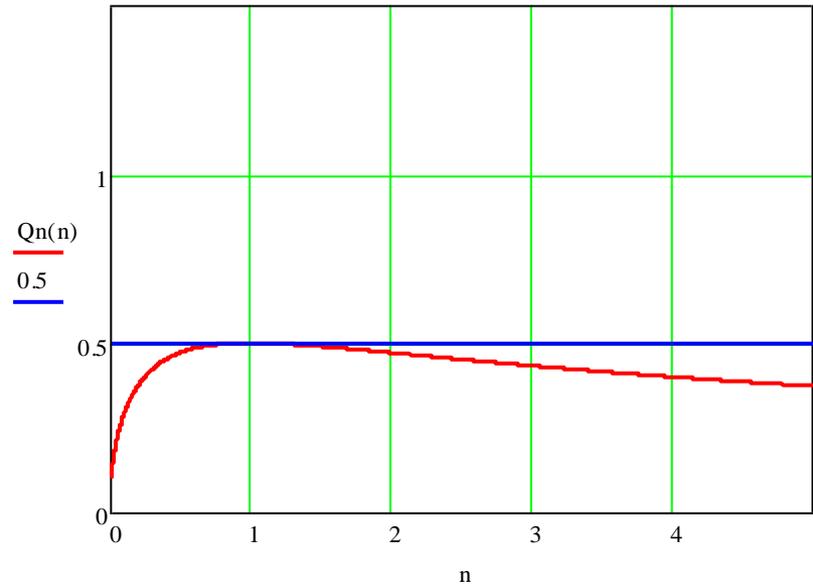
Factor de amortiguamiento  $\zeta = \frac{1+n}{2\sqrt{n}}$

Factor de calidad  $Q = \frac{\sqrt{n}}{1+n}$



El  $\zeta$  mínimo se obtiene para  $n=1$  y vale:

$$\zeta_{\min} = 1$$



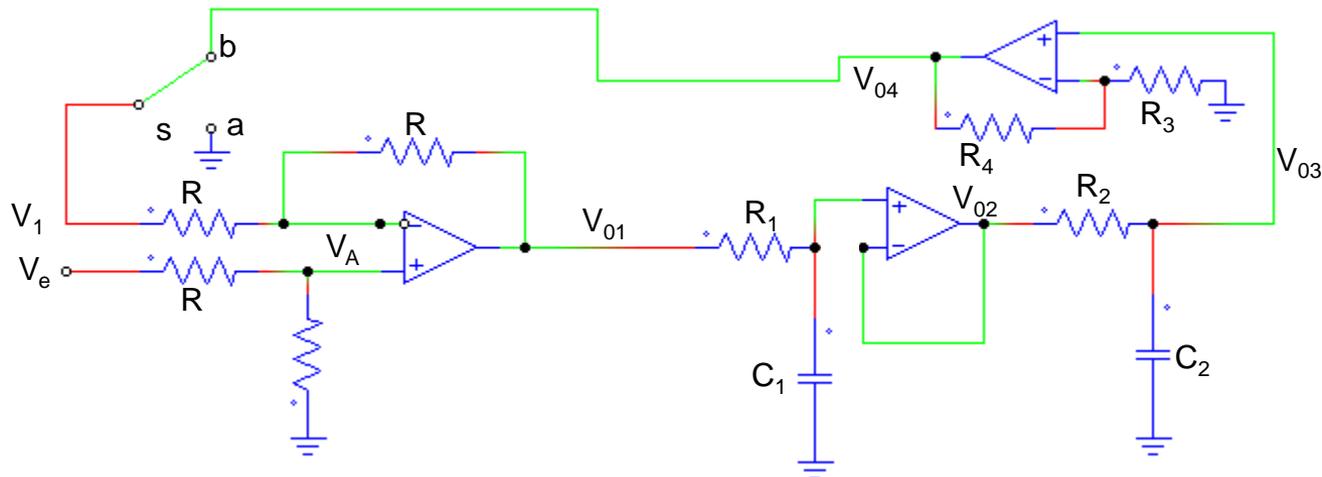
El  $Q$  máximo se obtiene para  $n=1$  y vale:

$$Q_{\max} = 0,5$$

# Q máximo en un filtro con realimentación negativa (VI)

Posición b, operación en bucle cerrado con realimentación negativa a través de una  $\beta$  activa implementada con un amplificador no-inversor.  
 ¿Cuál es el  $\zeta$  mínimo o el Q máximo?

Interruptor S en la posición b



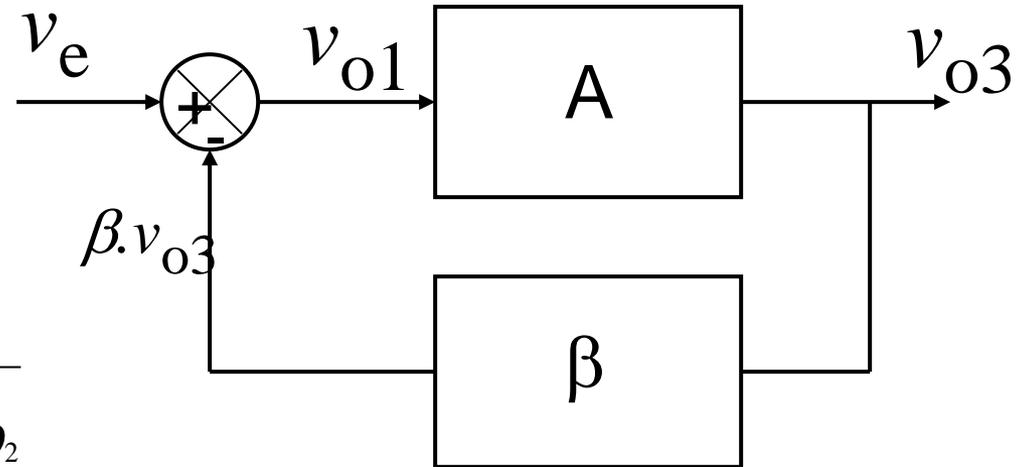
# Q máximo en un filtro con realimentación negativa (VII)

Ahora realimentación.

$$v_{01} = v_e - \beta \cdot v_{03} ;$$

$$v_{03} = v_{01} \cdot A$$

$$A = \frac{\omega_1 \cdot \omega_2}{s^2 + (\omega_1 + \omega_2) \cdot s + \omega_1 \cdot \omega_2}$$



$$G = \frac{A}{1 + A \cdot \beta} = \frac{\frac{\omega_1 \cdot \omega_2}{s^2 + (\omega_1 + \omega_2) \cdot s + \omega_1 \cdot \omega_2}}{1 + \frac{\omega_1 \cdot \omega_2}{s^2 + (\omega_1 + \omega_2) \cdot s + \omega_1 \cdot \omega_2} \cdot \beta}$$



## Q máximo en un filtro con realimentación negativa (VIII)

$$G = \frac{A}{1 + A \cdot \beta} = \frac{\frac{\omega_1 \cdot \omega_2}{s^2 + (\omega_1 + \omega_2) \cdot s + \omega_1 \cdot \omega_2}}{1 + \frac{\omega_1 \cdot \omega_2}{s^2 + (\omega_1 + \omega_2) \cdot s + \omega_1 \cdot \omega_2} \cdot \beta}$$

$$G = \frac{A}{1 + A \cdot \beta} = \frac{\omega_1 \cdot \omega_2}{s^2 + (\omega_1 + \omega_2) \cdot s + \omega_1 \cdot \omega_2 + \omega_1 \cdot \omega_2 \cdot \beta}$$

Identificando términos con la ecuación bi-cuadrática paso bajo

$$G = \frac{1}{(1 + \beta)} \cdot \frac{\omega_1 \cdot \omega_2 \cdot (1 + \beta)}{s^2 + (\omega_1 + \omega_2) \cdot s + \omega_1 \cdot \omega_2 (1 + \beta)} = \frac{k \cdot \omega_0^2}{s^2 + 2\zeta \cdot \omega_0 \cdot s + \omega_0^2}$$



## Q máximo en un filtro con realimentación negativa (IX)

$$\omega_0^2 = (\omega_1 \cdot \omega_2) \cdot (1 + \beta); \quad \omega_0 = \sqrt{(\omega_1 \cdot \omega_2) \cdot (1 + \beta)}$$

$$2\zeta \cdot \omega_0 = \omega_1 + \omega_2; \quad \zeta = \frac{\omega_1 + \omega_2}{2 \cdot \sqrt{\omega_1 \cdot \omega_2 \cdot (1 + \beta)}}$$

¿Qué factor de amortiguamiento,  $\zeta$ , y que factor de calidad,  $Q$ , se ha llegado a conseguir?

Sea  $\omega_2 = n \cdot \omega_1$   $n$  mide las veces que  $\omega_2$  es mayor que  $\omega_1$

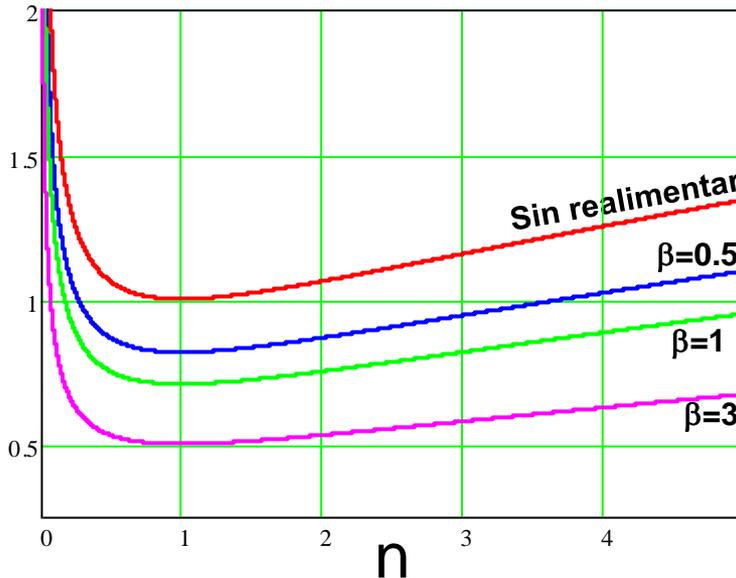
$$\omega_2 = \omega_1 \cdot n \Rightarrow \zeta = \frac{\omega_1 \cdot (1 + n)}{\omega_1 \cdot 2 \cdot \sqrt{n(1 + \beta)}}$$

$$\zeta = \frac{(1 + n)}{2 \cdot \sqrt{n(1 + \beta)}} \quad \zeta \text{ solo depende de } \beta \text{ y de } n, \text{ no de los valores concretos de } \omega_1 \text{ y } \omega_2$$

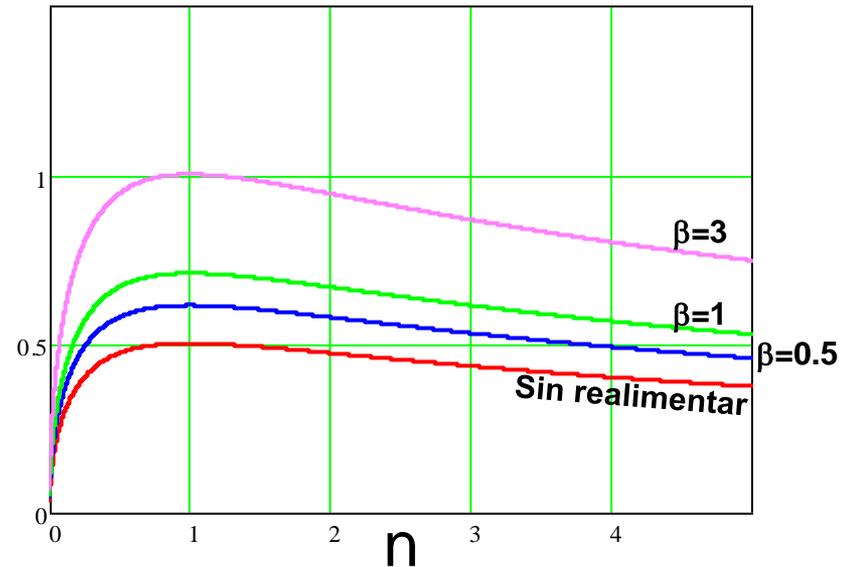
# Q máximo en un filtro con realimentación negativa (I)

Factor de amortiguamiento  $\zeta = \frac{(1+n)}{2 \cdot \sqrt{n(1+\beta)}}$

Factor de calidad  $Q = \frac{\sqrt{n(1+\beta)}}{(1+n)}$



El  $\zeta$  mínimo se obtiene para  $n=1$  y vale:  
 $\zeta_{\min} < 1$  para cualquier valor de  $\beta > 0$



El  $Q$  máximo se obtiene para  $n=1$  y vale:  
 $Q_{\max} > 1$  para cualquier valor de  $\beta > 0$

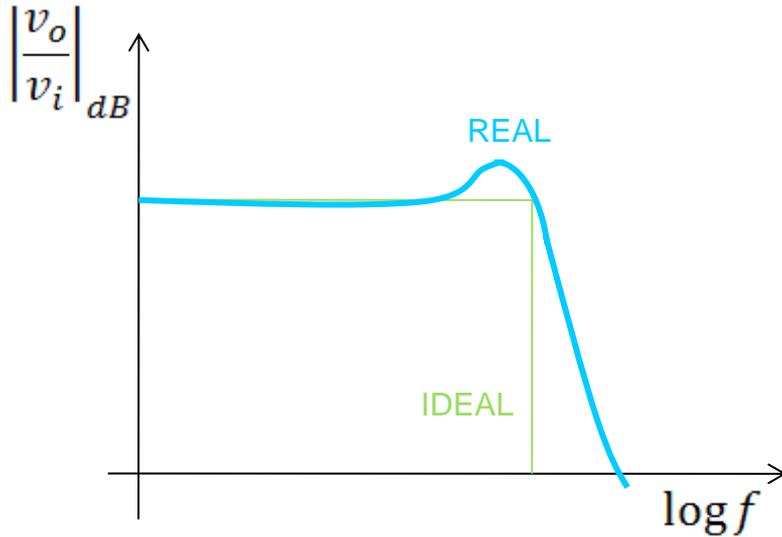


# Filtros activos con estructura Sallen & Key

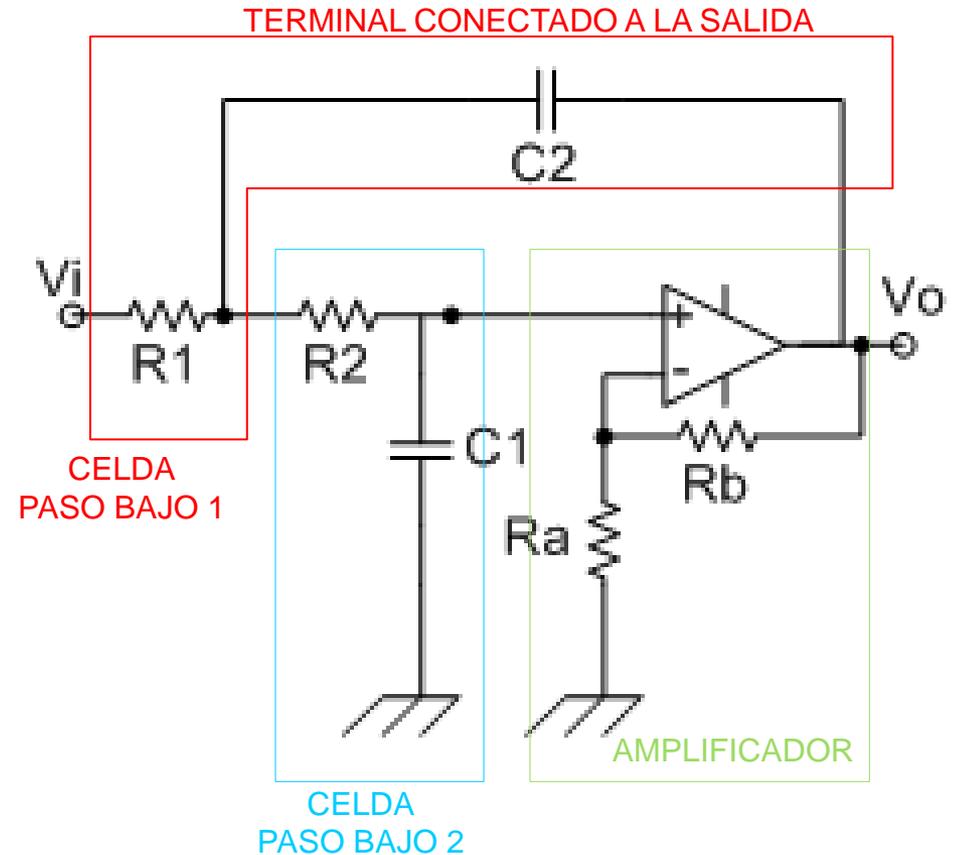
Son filtros de segundo orden con operacionales que consiguen por medio de la realimentación negativa del amplificador desplazar los polos de su respuesta en bucle cerrado hasta que éstos resultan complejos conjugados.

Con ello se consigue  $Q \geq \frac{1}{2}$  o  $\xi < 1$ .

## FILTRO PASO BAJO



## ESTRUCTURA SALLEN & KEY

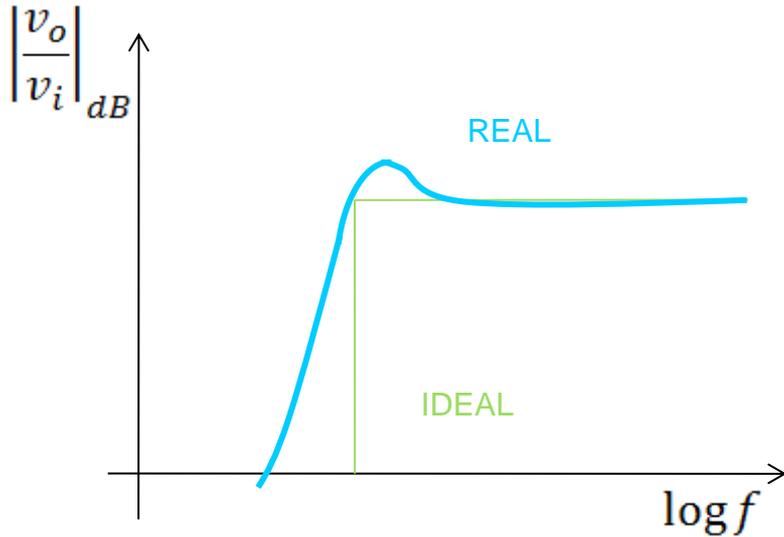


## ECUACIÓN BICUADRÁTICA

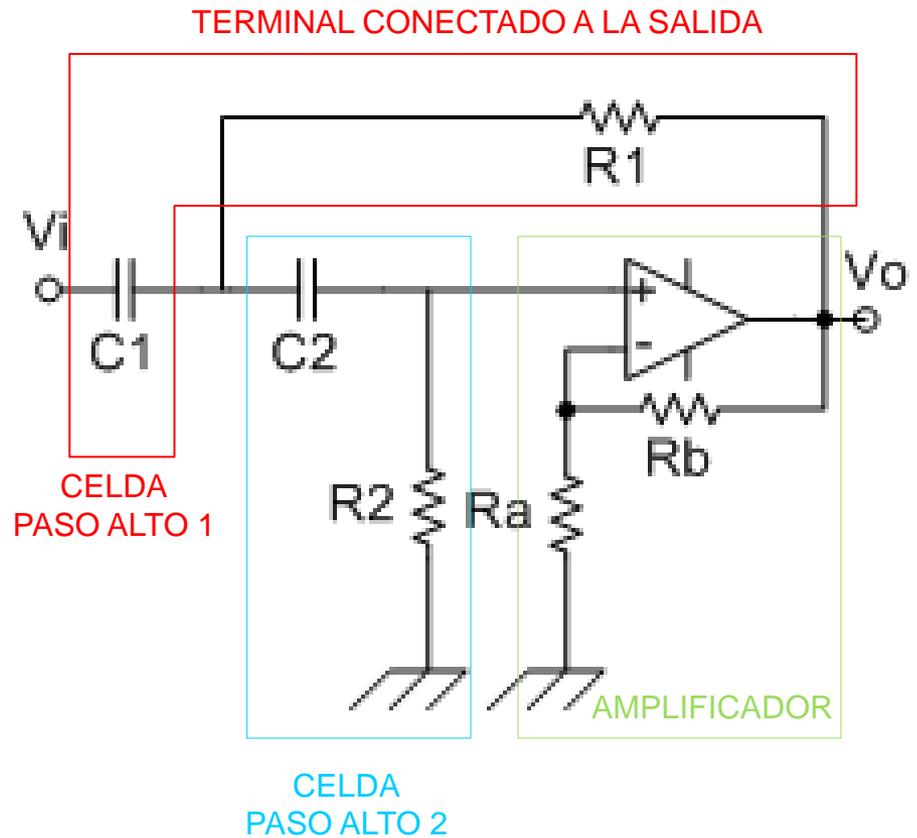
(función de transferencia)

$$\frac{v_o}{v_i}(s) = \frac{K \cdot \omega_0^2}{s^2 + \frac{\omega_0}{Q}s + \omega_0^2}$$

## FILTRO PASO ALTO



## ESTRUCTURA SALLEN & KEY

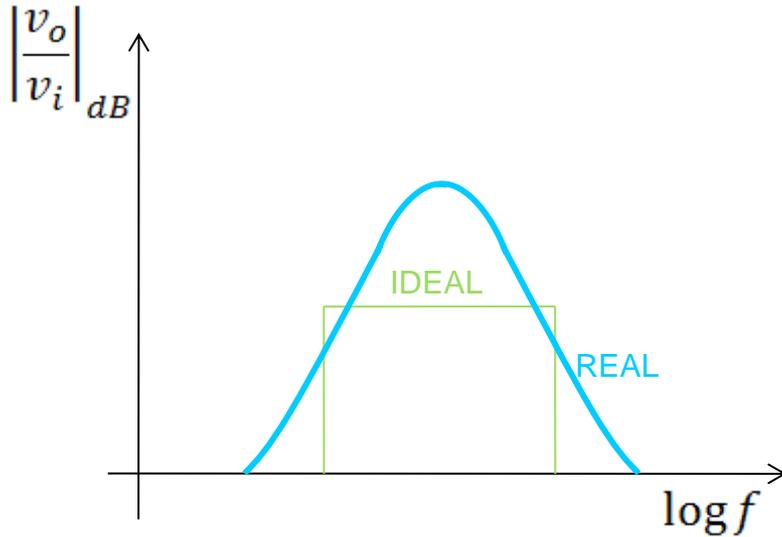


## ECUACIÓN BICUADRÁTICA

(función de transferencia)

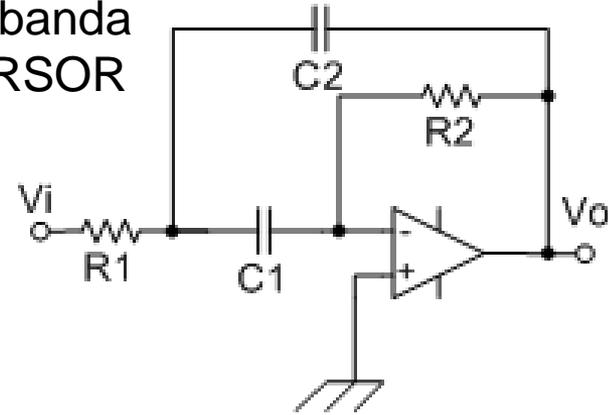
$$\frac{v_o}{v_i}(s) = \frac{K \cdot s^2}{s^2 + \frac{\omega_0}{Q}s + \omega_0^2}$$

## FILTRO PASO BANDA

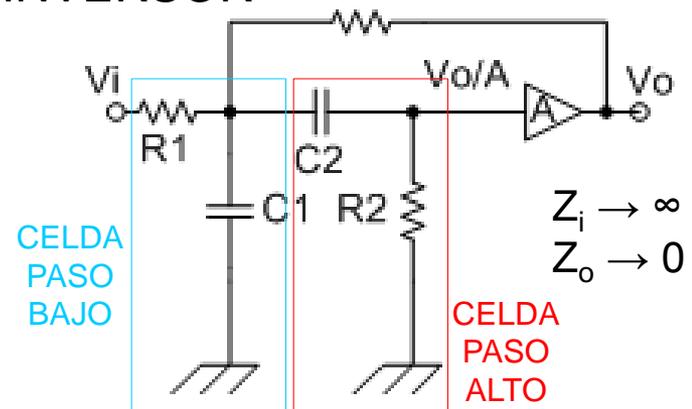


## ESTRUCTURA SALLEN & KEY

Paso banda  
INVERSOR



Paso banda  
NO INVERSOR



## ECUACIÓN BICUADRÁTICA

(función de transferencia)

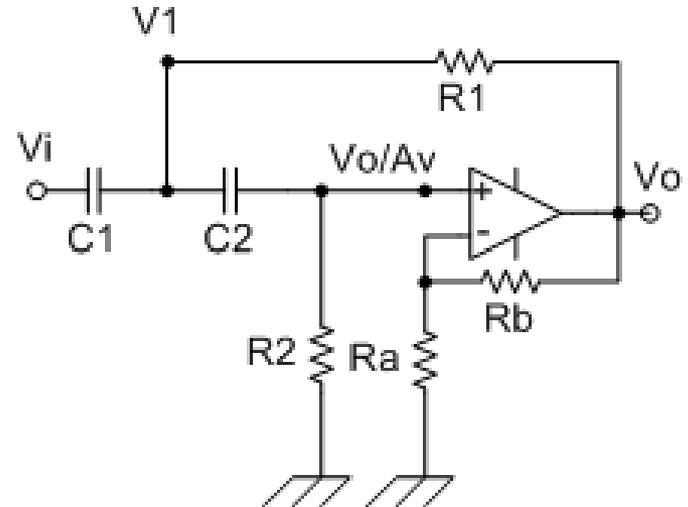
$$\frac{v_o}{v_i}(s) = \frac{K \cdot s \cdot \omega_0}{s^2 + \frac{\omega_0}{Q} s + \omega_0^2}$$

## PASO ALTO (i)

$$(v_o - v_i)sC_1 + \left(\frac{v_o}{A_v} - v_1\right)sC_2 + (v_2 - v_1)\frac{1}{R_1} = 0$$

$$\left(v_1 - \frac{v_o}{A_v}\right)sC_2 = \frac{v_o}{A_v}\frac{1}{R_2} \Rightarrow v_1 = \frac{\frac{v_o}{A_v}\frac{1}{R_2} + \frac{v_o}{A_v}sC_2}{sC_2} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow v_1 = \frac{v_o}{A_v} \cdot \frac{1}{sR_2C_2} + \frac{v_o}{A_v} = \frac{v_o}{A_v} \left( \frac{1}{sR_2C_2} + 1 \right)$$



$$v_i sC_1 + \frac{v_o}{A_v} sC_2 + \frac{v_o}{R_1} \equiv \frac{v_o}{A_v} \left( \frac{1}{sR_2C_2} + 1 \right) \left( sC_1 + sC_2 + \frac{1}{R_1} \right)$$



# Filtros activos. Filtros de Sallen & Key

## PASO ALTO (ii)

$$v_i s C_1 = v_o \left[ \frac{1}{A_v} \left( \frac{1}{s R_2 C_2} + 1 \right) \left( s C_2 + s C_2 + \frac{1}{R_1} \right) - \frac{s C_2}{A_v} - \frac{1}{R_1} \right]$$

$$\frac{v_o}{v_i} = \frac{s C_1 A_v}{\left( \frac{1}{s R_2 C_2} + 1 \right) \left( s C_1 + s C_2 + \frac{1}{R_1} \right) - \frac{s C_2}{A_v} - \frac{1}{R_1}} =$$

$$= \frac{A_v s C_1 s R_2 C_2}{(1 + s R_2 C_2) \left( s C_1 + s C_2 + \frac{1}{R_1} \right) - s C_2 s R_2 C_2 - \frac{A_v}{R_1} s R_2 C_2} =$$

$$= \frac{A_v s C_1 s R_2 C_2 R_1}{(1 + s R_2 C_2) (s R_1 C_1 + s R_1 C_2 + 1) - s^2 R_1 R_2 C_2^2 - A_v s R_2 C_2}$$

*Si se hace  $R_1 = R_2 = R$  y  $C_1 = C_2 = C$ , entonces*



# Filtros activos. Filtros de Sallen & Key

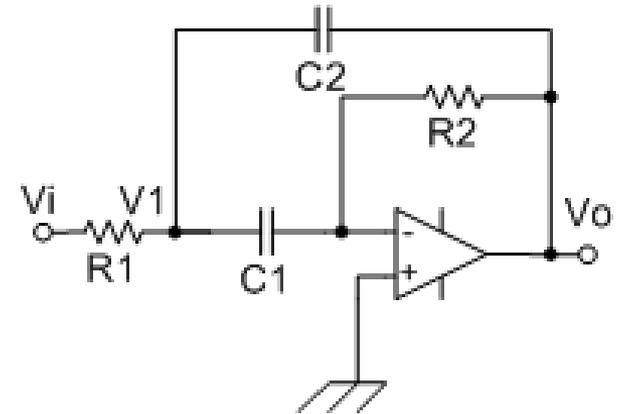
## PASO ALTO (iii)

$$\begin{aligned}\frac{v_o}{v_i} &= \frac{A_v s^2 R^2 C^2}{(1 + sRC)(2sRC + 1) - s^2 R^2 C^2 - A_v sRC} = \\ &= \frac{A_v s^2 R^2 C^2}{2sRC + 1 + 2s^2 R^2 C^2 + sRC - s^2 R^2 C^2 - A_v sRC} = \\ &= \frac{A_v s^2 R^2 C^2}{s^2 R^2 C^2 + s(3 - A_v)RC + 1} = \frac{A_v s^2}{s^2 + s \frac{3 - A_v}{RC} + \frac{1}{R^2 C^2}}\end{aligned}$$

$$K = A_v ; \quad \omega_0 = \frac{1}{RC} ; \quad Q = \frac{1}{3 - A_v}$$

## PASO BANDA INVERSOR (i)

$$\frac{v_o}{v_i}(s) = -\frac{sR_2C_1}{R_1R_2C_1C_2s^2 + sR_1(C_1 + C_2) + 1}$$



$$(1) \quad \underbrace{(v_i - v_1)}_{i_{R_1}} \frac{1}{R_1} + \underbrace{(v_o - v_1)}_{i_{C_2}} sC_2 = \underbrace{sv_1}_{i_{C_1}} C_1$$

$$(2) \quad \underbrace{sv_1}_{i_{C_1}} C_1 + \underbrace{v_o}_{i_{R_2}} \frac{1}{R_2} = 0 \Rightarrow v_1 = -v_o \frac{1}{sR_2C_1}$$



# Filtros activos. Filtros de Sallen & Key

## PASO BANDA INVERSOR (ii)

De (1) se tiene

$$v_i \frac{1}{R_1} + v_o s C_2 = v_1 \left( s C_1 + \frac{1}{R_1} + s C_2 \right) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{v_i}{R_1} + v_o s C_2 = - \frac{v_o}{s R_2 C_1} \left( s C_1 + \frac{1}{R_1} + s C_2 \right) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{v_o}{v_i} = - \frac{\frac{R_2}{R_1}}{1 + \frac{1}{s R_1 C_1} + \frac{C_2}{C_1} + s R_2 C_2} = - \frac{s R_2 C_1}{s^2 R_1 R_2 C_1 C_2 + s R_1 (C_1 + C_2) + 1}$$

Si se hace  $R_1 = R_2 = R$  y  $C_1 = C_2 = C$ , entonces



# Filtros activos. Filtros de Sallen & Key

## PASO BANDA INVERSOR (iii)

$$\frac{v_o}{v_i} = - \frac{\frac{1}{RC} s}{s^2 + s \frac{2}{RC} + \frac{1}{R^2 C^2}}$$

*Identificando términos,*

$$K = -\frac{1}{RC} \quad ; \quad \omega_0 = \frac{1}{RC} \quad ; \quad Q = \frac{1}{2}$$

## PASO BANDA NO INVERSOR (i)

### Nodo A

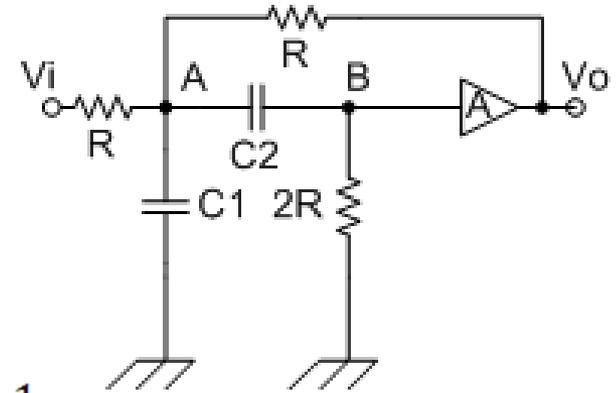
$$(1) \quad (v_i - v_A) \frac{1}{R} = v_A Cs + (v_A - v_B)Cs + (v_A - v_o) \frac{1}{R}$$

*Operando,*

$$v_i - v_A = v_A RCs + (v_A - v_B)RCs + v_A - v_o$$

$$v_i = v_A(2RCs + 2) - v_B RCs - v_o$$

$$v_i = 2v_A(1 + RCs) - v_B RCs - v_o$$





# Filtros activos. Filtros de Sallen & Key

## PASO BANDA NO INVERSOR (ii)

### Nodo B

$$(2) \quad (v_A - v_B)Cs = v_B \frac{1}{2R}$$

$$v_A Cs = v_B \left( \frac{1}{2R} + Cs \right) = v_B \frac{1 + 2RCs}{2RCs}$$

$$(3) \quad v_B = \frac{v_o}{A}$$

$$(3) \rightarrow (2)$$

$$v_A = \frac{v_o}{A} \left( \frac{1 + 2RCs}{2RCs} \right)$$

$$(4) \quad v_A = v_o \frac{1 + 2RCs}{2ARC s}$$



# Filtros activos. Filtros de Sallen & Key

## PASO BANDA NO INVERSOR (iii)

$$(4) \rightarrow (1)$$

$$ARC s v_i = v_o(1 + 2RCs)(1 + RCs) + v_o(RCs)^2 - ARC s v_o$$

$$\frac{v_o}{v_i} = \frac{A RCs}{1 + 2RCs + RCs + 2(RCs)^2 - (RCs)^2 - ARC s}$$

$$\frac{v_o}{v_i} = \frac{A RCs}{1 + (3 - A)RCs + (RC)^2 s^2}$$



# Filtros activos. Filtros de Sallen & Key

## PASO BANDA NO INVERSOR (iv)

$$\frac{v_o}{v_i} = \frac{A RCs}{1 + (3 - A)RCs + (RC)^2 s^2} = \frac{K \frac{s}{\omega_0}}{\frac{1}{\omega_0^2} s^2 + \frac{1}{Q} \frac{1}{\omega_0} s + 1}$$

*Identificando términos,*

$$\omega_0^2 = \frac{1}{(RC)^2} \Rightarrow \omega_0 = \frac{1}{RC}$$

$$(3 - A) RC = \frac{1}{Q} \frac{1}{\omega_0} \Rightarrow Q = \frac{1}{3 - A}$$

$$A RC = K \frac{1}{\omega_0^2} \Rightarrow \frac{A}{RC}$$

## 1. Concepto de filtro.

- a) Señales periódicas. Representación en frecuencia. Series de Fourier
- b) Selección de determinadas frecuencias.

## 2. Generalidades de filtros

- a) Tipos de filtros
- b) Aplicaciones de filtros
- c) Filtros ideales y reales
- d) Modificación de la fase.

## 3. Filtros pasivos.

- a) Primer orden. Paso bajo.
- b) Primer orden. Paso banda
- c) Segundo orden. Filtros L-C.
- d) Problema de adaptación de impedancias.

## 4. Filtros de primer orden con operacionales

- a) Recordatorio: análisis de circuitos con operacionales realimentados negativamente
- b) Filtro paso bajo de 1er orden con seguidores de tensión.
- c) Filtros de primer orden con topología inversora .
- d) Q máximo en Filtros de 1er orden con topología inversora

## 5. Filtros activos (Segundo orden, desplazamiento de las raíces por RN).

- a) Paso bajo, Paso alto y Paso banda. Circuito y Ecuación bi-cuadrática.
- b) Análisis de Estructuras Sallen-Key.



## 6. Cuadro resumen de filtros



# Filtros: Cuadro resumen

	Orden	Q	Características
Pasivos	1er orden RC	$Q \leq 0.5$	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Problema adaptación Z</li> <li>•Sólo <math>Q &lt; 0.5</math></li> </ul>
	2º orden LC	$Q \geq 0.5$	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Problema adaptación Z</li> <li>•Tamaño, peso, coste L</li> <li>•Basado en la resonancia</li> <li>•Consiguen polos complejos conjugados</li> </ul>
Amp.Op + 1er orden	1er orden	$Q \leq 0.5$	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Buenas <math>Z_i</math> y <math>Z_o</math></li> <li>•Sólo <math>Q &lt; 0.5</math></li> </ul>
Activos 2º orden	2º orden	$Q \leq 0.5$ y $Q \geq 0.5$	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Buenas <math>Z_i</math> y <math>Z_o</math></li> <li>•<math>Q \leq 0.5</math> y <math>Q \geq 0.5</math></li> <li>•Consiguen polos complejos conjugados</li> </ul>